

Formulario di Matematica

v.5.1 $\beta - \rho\varepsilon!$

Daniele Angella¹

20 aprile 2005

¹daniele.angella@gmail.com

0.1 Prefazione

Perché avete usurpato il ruolo degli dèi che in altri tempi guidarono la condotta degli uomini, senza arrecare conforti soprannaturali, ma soltanto la terapia delle grida più irrazionali: il centravanti verrà ucciso all'imbrunire.

Perché il vostro centravanti è lo strumento che adoperate per sentirvi dèi che gestiscono vittorie e sconfitte dalla comoda poltrona di cesari minori: il centravanti verrà ucciso all'imbrunire.

Perché l'imbrunire è la tarda ora in cui scendono i bioritmi dell'entusiasmo, e lo sgozzamento e il rantolo suonano come una musica non meno truce che malinconica: il centravanti verrà ucciso all'imbrunire.

M.V. Montalban, *Il Centravanti è stato assassinato verso sera*

Copyright ©2005 Daniele Angella. Permission is granted to copy, distribute and/or modify this document under the terms of the GNU Free Documentation License, Version 1.2 or any later version published by the Free Software Foundation; with the front-Cover Text being: "Formulario di Matematica - Daniele Angella" and anything before this section, following the title itself. You can find a copy of the license on <http://www.gnu.org/copyleft/fdl.html>.

Questo documento è stato scritto con L^AT_EX ed è disponibile sui siti

<http://www.matematicamente.it>;

<http://daniangella.interfree.it>;

<http://edu.os3.it>.

Ogni commento, suggerimento o correzione è ben accetto.

Grazie a chi mi ha aiutato nella correzione: Daniele Marconi (daniele.marconi@email.it),
Leonardo Ferro (leonardoferro@gmail.com).

Parte I

Formulario

Capitolo 1

Logica e Insiemistica

1.1 Logica

1.1.1 Definizioni

Definizione 1 (Proposizione, Enunciato) *Si dice proposizione (o enunciato) un'espressione del linguaggio naturale per cui sia possibile attribuire un valore di verità (vero= $T=1=\top$; falso= $F=0=\perp$). Una proposizione si dice complessa se è composta da proposizioni semplici collegate tra loro da connettivi logici.*

Definizione 2 (Predicato) *Si dice predicato una frase contenente variabili che diventi una proposizione qualora si specifichi il valore delle variabili stesse.*

1.1.2 Connettivi Logici

- **non** \neg (oppure: $\neg p \equiv \bar{p}$); unario; complementare; $\neg p$ ha valore vero sse p ha valore falso;
- **e** \wedge ; binario; intersezione; $p \wedge q$ ha valore vero sse p e q hanno entrambi valore vero;
- **o** \vee ; binario; unione; $p \vee q$ ha valore vero se almeno uno tra p e q ha valore vero;
- **se ... allora, implica, condizione sufficiente affinché q..., condizione necessaria affinché p... \implies** ; binario; $p \implies q$ ha valore vero se p ha valore falso o se sia p che q hanno valore vero;
- **se e solo se (sse, iff), coimplica, condizione necessaria e sufficiente (cnes) \iff** ; binario; $p \iff q$ ha valore vero se p ha lo stesso valore di verità di q .

1.1.3 Tabelle di Verità

p	q	$\neg p$	$p \wedge q$	$p \vee q$	$p \implies q$	$p \iff q$
1	1	0	1	1	1	1
1	0	0	0	1	0	0
0	1	1	0	1	1	0
0	0	1	0	0	1	1

Tabella 1.1: Tavole di Verità

1.1.4 Leggi logiche notevoli

• Tabella ?? a pag.??

1.2 Insiemistica

Definizione 3 (Insieme) $A = \{x_1, x_2, \dots, x_n\} = \{x | \mathcal{P}(x)\}$.

Definizione 4 (Intersezione) $A \cap B = \{x | x \in A \wedge x \in B\}$

Definizione 5 (Unione) $A \cup B = \{x | x \in A \vee x \in B\}$

Definizione 6 (Differenza) $A \setminus B = \{x | x \in A \wedge \neg(x \in B)\}$

Definizione 7 (Differenza simmetrica) $A \Delta B = A \setminus B \cup B \setminus A$

Definizione 8 (Complementare) Detto U l'insieme universo, $A^c = {}^cA = \bar{A} = \{x | x \in U \setminus A\} = \{x | \neg(x \in A)\}$

Definizione 9 (Insieme (potenza) delle parti) $\mathcal{P}(A) = 2^A = \{E | E \subseteq A\}$
 $\mathcal{P}(A) = 2^A$

Definizione 10 (Coppie ordinate) $(x, y) = \langle x, y \rangle = \{\{x\}, \{x, y\}\}$

Definizione 11 (Prodotto cartesiano) $A \times B = \{(x, y) | x \in A \wedge y \in B\}$
 $A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) | x_i \in A_i \forall i = \{1, 2, \dots, n\}\}$

Proposizione 1 (Leggi di de Morgan) $(E \cup F)^c = E^c \cap F^c$
 $(E \cap F)^c = E^c \cup F^c$

$A \Rightarrow A$	legge dell'identità
$A \Leftrightarrow \neg\neg A$	legge della doppia negazione
$A \wedge B \Leftrightarrow B \wedge A$	commutatività di \wedge
$(A \wedge B) \wedge C \Leftrightarrow A \wedge (B \wedge C)$	associatività di \wedge
$A \vee B \Leftrightarrow B \vee A$	commutatività di \vee
$(A \vee B) \vee C \Leftrightarrow A \vee (B \vee C)$	associatività di \vee
$A \wedge A \Leftrightarrow A$	idempotenza di \wedge
$A \vee A \Leftrightarrow A$	idempotenza di \vee
$A \wedge B \Leftrightarrow A$	eliminazione di \wedge
$A \Leftrightarrow A \vee B$	introduzione di \vee
$A \wedge (B \vee C) \Leftrightarrow (A \wedge B) \vee (A \wedge C)$	distributività
$A \vee (B \wedge C) \Leftrightarrow (A \vee B) \wedge (A \vee C)$	distributività
$A \wedge (A \vee B) \Leftrightarrow A$	legge di assorbimento
$A \vee (A \wedge B) \Leftrightarrow A$	legge di assorbimento
$\neg(A \wedge B) \Leftrightarrow \neg A \vee \neg B$	legge di de Morgan
$\neg(A \vee B) \Leftrightarrow \neg A \wedge \neg B$	legge di de Morgan
$\neg A \vee A \Leftrightarrow \top$	legge del terzo escluso
$\neg(A \wedge \neg A) \Leftrightarrow \top$	legge di non contraddizione
$(A \Rightarrow B) \Leftrightarrow (B \Rightarrow \neg A)$	definizione di implicazione
$(A \Rightarrow B) \Leftrightarrow (\neg B \Rightarrow \neg A)$	legge di contrapposizione (contronominale)
$A \wedge \neg A$	Lewis (ex falso quodlibet)
$A \Rightarrow (B \Rightarrow A)$	affermazione del conseguente
$\neg A \Rightarrow (A \Rightarrow B)$	negazione dell'antecedente
$((A \Rightarrow B) \wedge \neg B) \Rightarrow \neg A$	legge di riduzione all'assurdo
$(A \Rightarrow \neg A) \Rightarrow \neg A$	riduzione all'assurdo debole
$(\neg A \Rightarrow A) \Rightarrow A$	consequentia mirabilis
$((A \Rightarrow B) \Rightarrow A) \Rightarrow A$	legge di Peirce
$((A \Rightarrow B) \vee (B \Rightarrow A)) \Rightarrow \top$	legge di Dummett
$A \Rightarrow ((A \Rightarrow B) \Rightarrow B)$	modus ponens
$(A \Rightarrow (B \Rightarrow C)) \Leftrightarrow (B \Rightarrow (A \Rightarrow C))$	scambio antecedenti
$((A \Rightarrow C) \wedge (B \Rightarrow C)) \Leftrightarrow (A \vee B \Rightarrow C)$	distinzione di casi
$((A \Rightarrow B) \wedge (\neg A \Rightarrow B)) \Rightarrow B$	distinzione di casi
$(A \Rightarrow (B \Rightarrow C)) \Rightarrow ((A \Rightarrow B) \Rightarrow (A \Rightarrow C))$	distributività di \Rightarrow
$((A \Rightarrow B) \wedge (B \Rightarrow C)) \Rightarrow (A \Rightarrow C)$	transitività di \Rightarrow
$(A \Rightarrow (B \Rightarrow C)) \Leftrightarrow ((A \wedge B) \Rightarrow C)$	importazione/esportazione delle premesse

Tabella 1.2: Leggi Logiche Notevoli

Capitolo 2

Algebra Elementare

2.1 Definizione di \mathbb{R}

La struttura $[\mathbb{R}, +, \cdot]$ è un anello. Si definisce una relazione d'ordine totale \leq . I primi 4 assiomi definiscono $[\mathbb{R}, +]$ come gruppo, $[\mathbb{R} \setminus \{0\}]$ come gruppo, inoltre vale l'assioma di continuità in una delle sue 4 forme.

\mathbb{R} è quindi definito assiomaticamente da:

S1 la somma è associativa;

S2 la somma è commutativa;

S3 esiste l'elemento neutro della somma (zero, 0);

S4 ogni elemento (x) di \mathbb{R} ha inverso (opposto, $-x$);

P1 il prodotto è associativo;

P2 il prodotto è commutativo;

P3 esiste l'elemento neutro del prodotto (uno, 1);

P4 ogni elemento (x) di $\mathbb{R} \setminus 0$ ha elemento inverso (reciproco, $\frac{1}{x} = 1/x = x^{-1}$);

SP il prodotto è distributivo rispetto alla somma;

OS $x \leq y \Rightarrow x+z \leq y+z \forall z \in \mathbb{R}$;

OP $x \leq y \Rightarrow xz \leq yz \forall z \in \mathbb{R}, z \geq 0$;

Dedekind siano A e B due insiemi separati, cioè tali che $\forall a \in A, \forall b \in B, a \leq b$; allora $\exists c \in \mathbb{R} : a \leq b \leq c$.

Definizione 12 (Retta reale estesa) Si definisce l'insieme $\bar{\mathbb{R}} = \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$ detto estensione dell'insieme dei reali.

2.2 Scomposizioni Notevoli

2.2.1 Potenza di un polinomio

$$(a \pm b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^{n-k} b^k$$

Casi particolari: $(a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2$;
 $(a \pm b)^3 = a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3$;
 $(a \pm b \pm c)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2 \pm 2bc + c^2 \pm 2ca$.

2.2.2 Fattorizzazione

$$\mathcal{P}(x) = a_n \cdot \prod_{i=0}^n (x - x_i) = \sum_{i=0}^n a_i \cdot x^i$$

$\mathcal{P}(x) = a(x - x_1) \cdot (x - x_2) \cdot \dots \cdot (x - x_n)$
 $\forall n \in \mathbb{N} : x^n - y^n = (x - y) \cdot (x^{n-1} + x^{n-2}y + \dots + xy^{n-2} + y^{n-1})$
 $\forall n = 2k + 1, k \in \mathbb{Z} : x^n + y^n = (x + y) \cdot (x^{n-1} - x^{n-2}y + \dots - xy^{n-2} + y^{n-1})$

Casi particolari: $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$;
 $a^3 \pm b^3 = (a \pm b)(a^2 \mp ab + b^2)$.

2.2.3 Risoluzione di equazioni di secondo grado in una incognita

$$\mathcal{P}(x) = ax^2 + bx + c: \quad x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a};$$

$$x_{1,2} = \frac{-\beta \pm \sqrt{\beta^2 - ac}}{a} \quad \text{con } \beta := \frac{b}{2}$$

2.3 Radicali doppi

$$\sqrt{A \pm \sqrt{B}} = \sqrt{\frac{A + \sqrt{A^2 - B}}{2}} \pm \sqrt{\frac{A - \sqrt{A^2 - B}}{2}}$$

2.4 Disequazioni irrazionali

$$- \sqrt{f(x)} \geq g(x)$$

$$\begin{cases} g(x) \geq 0 \\ f(x) \geq g^2(x) \end{cases} \cup \begin{cases} g(x) < 0 \\ f(x) \geq 0 \end{cases}$$

$$- \sqrt{f(x)} < g(x)$$

$$\begin{cases} f(x) \geq 0 \\ g(x) > 0 \\ f(x) < g^2(x) \end{cases}$$

2.5 Potenze

2.5.1 Definizione

Definizione 13 (Logaritmo) $\forall y \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}$, si definisce la radice n -esima di y come:

$${}^n\sqrt{y} = y^{1/n} = \sup\{x \in \mathbb{R} : x^n < y\} = \inf\{x \in \mathbb{R} : x^n > y\}$$

2.5.2 Proprietà

$$a^0 = 1$$

$$a^1 = a$$

$$a^{m+n} = a^m \cdot a^n$$

$$a^{m-n} = \frac{a^m}{a^n}$$

$$(a^m)^n = a^{m \cdot n}$$

$$a^m = e^{m \cdot \log a}$$

$$a^{\frac{1}{n}} = {}^n\sqrt{a}$$

$$a^{-m} = \frac{1}{a^m}$$

2.6 Logaritmi

2.6.1 Definizione

Definizione 14 (Logaritmo) $a = \log_b c \Leftrightarrow b^a = c$

2.6.2 Proprietà

$$\log_a 1 = 0$$

$$\log_a a = 1$$

$$\log_a (m \cdot n) = \log_a m + \log_a n$$

$$\log_a \frac{m}{n} = \log_a m - \log_a n$$

$$\log_a m^\alpha = \alpha \cdot \log_a m \text{ con } \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\log_a b = \frac{\log_c b}{\log_c a}$$

$$\log_a b = \frac{1}{\log_b a}$$

2.7 Modulo o Valore Assoluto

2.7.1 Definizione

Definizione 15 (Modulo, Valore Assoluto) Si definisce modulo o valore assoluto la funzione:

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_0^+ = [0, +\infty]$$

$$f(x) = |x| = \text{mod}(x) = \max\{x, -x\} = \sqrt{x^2}.$$

2.7.2 Proprietà

M1 $\forall a \in \mathbb{R}, |a| \geq 0$

M2 $|a| = 0 \Leftrightarrow a = 0$

M3, omogeneità $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall a \in \mathbb{R}, |\lambda \cdot a| = |\lambda| \cdot |a|$

M4, disuguaglianza triangolare $\forall a, b \in \mathbb{R}, |a + b| \leq |a| + |b|$

La M4 in generale assume la forma:

$$\left| \sum_{i=1}^n a_i \right| \leq \sum_{i=1}^n |a_i|$$

2.8 Altre funzioni

2.8.1 Fattoriale, Semifattoriale

Definizione 16 (Fattoriale) $\forall n \in \mathbb{N}, n! = \text{fatt}(n) = \prod_{i=1}^n i = 1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n-1) \cdot n.$

È definito ricorsivamente da:

$$\begin{cases} 0! = 1 \\ n! = n \cdot (n-1)! \end{cases}$$

Definizione 17 (Semifattoriale) $\forall k \in \mathbb{N}, (2k+1)!! = \prod_{i=0}^k (2i+1);$

$$(2k)!! = \begin{cases} 1 & \text{se } k=0 \\ \prod_{i=1}^k 2i & \text{se } k>0 \end{cases}$$

Si definisce inoltre $(-1)!! = 1.$

2.8.2 Segno

Definizione 18 (Segno) $\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}, \text{signum}(x) = \text{sign}(x) = \text{sgn}(x) =$

$$\frac{x}{|x|} = \frac{|x|}{x} = \begin{cases} 1 & \text{se } x > 0 \\ -1 & \text{se } x < 0 \end{cases}$$

2.8.3 Parte intera, parte decimale

Definizione 19 (Parte Intera) $x \stackrel{def}{=} \max\{k \in \mathbb{Z} : k \leq x\}$

Definizione 20 (Parte Decimale) $\{x\} \stackrel{def}{=} x - x$

2.8.4 Parte positiva, Parte negativa

Definizione 21 (Parte positiva, f^+) $f^+ = \max\{f, 0\}$

Definizione 22 (Parte negativa, f^-) $f^- = \min\{f, 0\}$

Osservazione 1 $|f| = f^+ - f^-$
 $f = f^+ + f^-$

Osservazione 2 $a, b \in \mathbb{R} : a < b,$
 $b^+ - a^+ \leq b - a;$
 $b^- - a^- \leq b - a$

2.8.5 Funzione di Dirichlet

Definizione 23 (Funzione di Dirichlet) $f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$

2.8.6 Funzioni iperboliche

Definizione 24 (Seno iperbolico) $:\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\sinh x = shx = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

Definizione 25 (Coseno iperbolico) $\cosh : \mathbb{R} \rightarrow [1, +\infty)$

$$\cosh x = chx = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

Osservazione 3 $\sinh^2 x - \cosh^2 x = 1.$

Definizione 26 (Tangente iperbolica) $\tanh : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\tanh x = thx = \frac{\sinh x}{\cosh x}$$

Definizione 27 (Cotangente iperbolica) $\coth : \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\coth x = cthx = \frac{\cosh x}{\sinh x}$$

Definizione 28 (Arcoseno iperbolico, Settore Seno iperbolico) $ash : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\text{sett } \sinh y = ash y = \log(y + \sqrt{y^2 + 1})$$

Definizione 29 (Arcocoseno iperbolico, Settore Coseno iperbolico)

$$ach : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{sett } \cosh y = ach y = \log(y + \sqrt{y^2 - 1})$$

Definizione 30 (Arcotangente iperbolica, Settore Tangente iperbolica)

$$ath : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{sett } \tanh x = ath x = \frac{1}{2} \cdot \log \frac{1+x}{1-x}$$

2.8.7 Funzione Esponenziale, $e^x = \exp(x)$

Teorema 1 (Esistenza ed Unicità della funzione esponenziale) $\exists!$ la funzione $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ che verifichi le proprietà:

$$1. \forall x_1, x_2 \in \mathbb{R}, f(x_1 + x_2) = f(x_1) \cdot f(x_2);$$

$$2. f(1) = e \text{ (dove } e \text{ è il numero di Nepero);}$$

ed è la funzione esponenziale definita $\forall x \in \mathbb{R}$ da $f(x) = e^x = \exp(x)$.

Definizione 31 Si definisce $f(x) = a^x = e^{x \log a}$.

2.9 Serie

2.9.1 Serie Aritmetiche

$$a_n = a_1 + (n - 1)d$$

$$S_n = \sum_{i=1}^n a_i = \frac{n(a_1 + a_n)}{2} = \frac{n(2a_1 + (n - 1)d)}{2}$$

2.9.2 Serie Geometriche

$$a_n = a_1 \cdot q^{n-1}$$

$$S_n = \sum_{i=1}^n a_i = a_1 \cdot \frac{1 - q^n}{1 - q} \text{ con } q \neq 1$$

$$\text{Se } q = 1 \text{ si ha } S_n = \sum_{i=1}^n a_i = n \cdot a_1$$

$$S_{k,n} = \sum_{i=k}^n a_i = q^k \cdot \frac{1 - q^{n-k+1}}{1 - q} \text{ con } q \neq 1$$

2.9.3 Disuguaglianze Notevoli

$$- \forall x \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}], |\sin x| \leq |x|$$

$$- \forall n \in \mathbb{N}, \forall a \geq -1, (1+a)^n \geq 1 + a \cdot n \text{ (disuguaglianza di Bernoulli)}$$

$$- \forall x \in \mathbb{R}, e^x \geq x + 1$$

$$- \forall x > -1, \log(x + 1) \leq x$$

$$- \forall a, b > 0, p, q > 1 : \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1, a \cdot b \leq \frac{1}{p} \cdot a^p + \frac{1}{q} \cdot b^q \text{ (disuguaglianza di Young)}$$

2.9.4 Sommatorie Classiche

$$\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$$
$$\sum_{i=1}^n i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$
$$\sum_{i=1}^n i^3 = \left(\frac{n(n+1)}{2}\right)^2$$
$$\sum_{i=0}^n \binom{n}{i} = (1+1)^n = 2^n$$
$$\sum_{i=0}^n (-1)^i \binom{n}{i} = 0$$

Capitolo 3

Geometria

3.1 Goniometria

3.1.1 Relazione Fondamentale

$$\sin^2 x + \cos^2 x = 1$$

3.1.2 Tangente e Cotangente: Definizioni

Definizione 32 (Tangente) $\tan x = \frac{\sin x}{\cos x} \forall x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi$

Definizione 33 (Cotangente 1) $\cot x = \frac{\cos x}{\sin x} \forall x \neq k\pi$

Definizione 34 (Cotangente 2) $\cot x = \frac{1}{\tan x} \forall x \neq k\frac{\pi}{2}$

3.1.3 Secante e Cosecante: Definizioni

Definizione 35 (Secante) $\sec \alpha = \frac{1}{\cos \alpha}$

$\sec : \mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{R}$

Definizione 36 (Cosecante) $\csc \alpha = \frac{1}{\sin \alpha}$

$\csc : \mathbb{R} \setminus \{k\pi, k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{R}$

3.1.4 Formule di Addizione

$$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$$

$$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$$

$$\tan(\alpha \pm \beta) = \frac{\tan \alpha \pm \tan \beta}{1 \mp \tan \alpha \tan \beta}$$

$$\cot(\alpha \pm \beta) = \frac{\cot \alpha \cot \beta \mp 1}{\cot \alpha \pm \cot \beta}$$

3.1.5 Formule di Duplicazione e di Triplicazione

$$\begin{aligned}\sin(2\alpha) &= 2 \sin \alpha \cos \alpha \\ \cos(2\alpha) &= \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha = 1 - 2 \sin^2 \alpha = 2 \cos^2 \alpha - 1 \\ \tan(2\alpha) &= \frac{2 \tan \alpha}{1 - \tan^2 \alpha} \\ \sin(3\alpha) &= 3 \sin \alpha - 4 \sin^3 \alpha \\ \cos(3\alpha) &= 4 \cos^3 \alpha - 3 \cos \alpha \\ \tan(3\alpha) &= \frac{3 \tan \alpha - \tan^3 \alpha}{1 - 3 \tan^2 \alpha}\end{aligned}$$

3.1.6 Formule di Bisezione

$$\begin{aligned}\sin\left(\frac{\alpha}{2}\right) &= \pm \sqrt{\frac{1 - \cos \alpha}{2}} \\ \cos\left(\frac{\alpha}{2}\right) &= \pm \sqrt{\frac{1 + \cos \alpha}{2}} \\ \tan\left(\frac{\alpha}{2}\right) &= \pm \sqrt{\frac{1 - \cos \alpha}{1 + \cos \alpha}} = \frac{\sin \alpha}{1 + \cos \alpha} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}\end{aligned}$$

3.1.7 Formule Parametriche

$$t \stackrel{def}{=} \tan \frac{\alpha}{2} \longrightarrow \begin{cases} \sin \alpha = \frac{2t}{1+t^2} \\ \cos \alpha = \frac{1-t^2}{1+t^2} \\ \tan \alpha = \frac{2t}{1-t^2} \end{cases}$$

3.1.8 Formule di Prostaferesi

$$\begin{aligned}\sin p + \sin q &= 2 \sin \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2} \\ \sin p - \sin q &= 2 \cos \frac{p+q}{2} \sin \frac{p-q}{2} \\ \cos p + \cos q &= 2 \cos \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2} \\ \cos p - \cos q &= -2 \sin \frac{p+q}{2} \sin \frac{p-q}{2}\end{aligned}$$

3.1.9 Formule di Werner

$$\begin{aligned}\cos p \cdot \sin q &= \frac{1}{2} [\sin(p+q) - \sin(p-q)] \\ \sin p \cdot \sin q &= \frac{1}{2} [\cos(p-q) - \cos(p+q)] \\ \cos p \cdot \cos q &= \frac{1}{2} [\cos(p+q) + \cos(p-q)]\end{aligned}$$

3.1.10 Formule di Conversione

• Tabella ?? a pag.??

3.1.11 Archi Noti

• Tabella ?? a pag.??

\swarrow	Sin	Cos	Tan
$\sin \alpha$	$\sin \alpha$	$\pm \sqrt{1 - \cos^2 \alpha}$	$\pm \frac{\tan \alpha}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$
$\cos \alpha$	$\pm \sqrt{1 - \sin^2 \alpha}$	$\cos \alpha$	$\pm \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$
$\tan \alpha$	$\pm \frac{\sin \alpha}{\sqrt{1 - \sin^2 \alpha}}$	$\pm \frac{\sqrt{1 - \cos^2 \alpha}}{\cos \alpha}$	$\tan \alpha$
$\cot \alpha$	$\pm \frac{\sqrt{1 - \sin^2 \alpha}}{\sin \alpha}$	$\pm \frac{\cos \alpha}{\sqrt{1 - \cos^2 \alpha}}$	$\frac{1}{\tan \alpha}$
$\sec \alpha$	$\pm \frac{1}{\sqrt{1 - \sin^2 \alpha}}$	$\frac{1}{\cos \alpha}$	$\pm \sqrt{1 + \tan^2 \alpha}$
$\csc \alpha$	$\frac{1}{\sin \alpha}$	$\pm \frac{1}{\sqrt{1 - \cos^2 \alpha}}$	$\pm \frac{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}{\tan \alpha}$

Tabella 3.1: Formule di Conversione

Rad	Deg	Sin	Cos	Tan	Cot
0	0°	0	1	0	n.e.
$\frac{\pi}{12}$	15°	$\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4}$	$\frac{\sqrt{6} + \sqrt{2}}{4}$	$2 - \sqrt{3}$	$2 + \sqrt{3}$
$\frac{\pi}{8}$	22°30'	$\frac{\sqrt{2} - \sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2} + \sqrt{2}}{2}$	$\sqrt{2} - 1$	$\sqrt{2} + 1$
$\frac{\pi}{6}$	30°	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	$\sqrt{3}$
$\frac{\pi}{4}$	45°	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1	1
$\frac{\pi}{3}$	60°	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$
$\frac{3}{8}\pi$	67°30'	$\frac{\sqrt{2} + \sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2} - \sqrt{2}}{2}$	$\sqrt{2} + 1$	$\sqrt{2} - 1$
$\frac{5}{12}\pi$	75°	$\frac{\sqrt{6} + \sqrt{2}}{4}$	$\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4}$	$2 + \sqrt{3}$	$2 - \sqrt{3}$
$\frac{\pi}{2}$	90°	1	0	n.e.	0

Tabella 3.2: Archi noti

Rad	Sin	Cos	Tan	Cot
x	$\sin x$	$\cos x$	$\tan x$	$\cot x$
$\pi - x$	$\sin x$	$-\cos x$	$-\tan x$	$-\cot x$
$\pi + x$	$-\sin x$	$-\cos x$	$\tan x$	$\cot x$
$-x$	$-\sin x$	$\cos x$	$-\tan x$	$-\cot x$
$2\pi - x$	$-\sin x$	$\cos x$	$-\tan x$	$-\cot x$
$\frac{\pi}{2} - x$	$\cos x$	$\sin x$	$\cot x$	$\tan x$
$\frac{\pi}{2} + x$	$\cos x$	$-\sin x$	$-\cot x$	$-\tan x$
$\frac{3}{2}\pi - x$	$-\cos x$	$-\sin x$	$\cot x$	$\tan x$
$\frac{3}{2}\pi + x$	$-\cos x$	$\sin x$	$-\cot x$	$-\tan x$

Tabella 3.3: Archi associati

3.1.12 Archi Associati

☛ Tabella ?? a pag.??

3.2 Trigonometria

3.2.1 Triangolo Qualsiasi

$$\text{Area: } S = \frac{1}{2}ab \sin \gamma = \frac{1}{2}bc \sin \alpha = \frac{1}{2}ac \sin \beta$$

$$S = \frac{1}{2}a^2 \frac{\sin \beta \sin \gamma}{\sin(\beta+\gamma)} = \frac{1}{2}b^2 \frac{\sin \alpha \sin \gamma}{\sin(\alpha+\gamma)} = \frac{1}{2}c^2 \frac{\sin \alpha \sin \beta}{\sin(\alpha+\beta)}$$

$$\text{Teorema 2 (Formula di Erone)} \quad S = \sqrt{p(p-a)(p-b)(p-c)}$$

Teorema 3 (Formula di Brahmagupta o di Erone per quadrilateri ciclici)

Dato un quadrilatero ciclico (cioè inscritto in una circonferenza) di lati a, b, c, d e semiperimetro $p = \frac{a+b+c+d}{2}$, l'area vale $S = \sqrt{(p-a)(p-b)(p-c)(p-d)}$; per $d = 0$, in particolare, si ottiene la formula di Erone per il triangolo.

$$\text{Teorema 4 (delle Corde)} : \overline{AB} = 2r \sin \alpha$$

$$\text{Teorema 5 (dei Seni)} : \frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma} = 2R = \frac{abc}{4S}$$

$$\begin{aligned} \text{Proiezioni: } a &= b \cos \gamma + c \cos \beta; \\ b &= a \cos \gamma + c \cos \alpha; \\ c &= a \cos \beta + b \cos \alpha. \end{aligned}$$

Teorema 6 (di Carnot o del Coseno) :

$$\begin{aligned} a^2 &= b^2 + c^2 - 2bc \cos \alpha; \\ b^2 &= a^2 + c^2 - 2ac \cos \beta; \\ c^2 &= a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma. \end{aligned}$$

3.2.2 Triangolo Rettangolo

Se a, b e c sono le misure rispettivamente dell'ipotenusa e dei cateti di un triangolo rettangolo e α, β e γ sono le misure degli angoli opposti, sussistono le seguenti relazioni:

$$\begin{aligned} b &= a \sin \beta = a \cos \gamma \\ c &= a \sin \gamma = a \cos \beta \\ b &= c \tan \beta = c \cot \gamma \\ c &= b \tan \gamma = b \cot \beta \end{aligned}$$

3.3 Geometria Analitica

3.3.1 Punto e Retta

$r: y = mx + n$ (forma implicita)

$$y = ax + by + c \text{ (forma esplicita); } \quad m = -\frac{b}{a}, \quad n = -\frac{c}{a}$$

$$P_1(x_1, y_1)P_2(x_2, y_2)P_3(x_3, y_3)$$

$$r_{P_1}: (y - y_1) = m(x - x_1)$$

$$s \parallel r_{P_1}: y_1 = m_{const}x_1 + n$$

$$r_{P_1P_2}: \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1}$$

$$m_r = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$$

$$r \parallel s \leftrightarrow m_r = m_s$$

$$r \perp s \leftrightarrow m_r = -\frac{1}{m_s}$$

$$P_1P_2 = dist(P_1, P_2) = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}$$

$$dist(P_1, r) = \frac{|ax_1 + by_1 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$\text{Punto medio di } P_1P_2 = \left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$$

$$\text{Baricentro del triangolo } P_1P_2P_3 = \left(\frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}, \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}\right)$$

3.3.2 Coniche 1: Circonferenza

$$\gamma: x^2 + y^2 + ax + by + c = 0$$

$$C(x_0, y_0) \quad r^2 = x_0^2 + y_0^2 - c \geq 0$$

$$P(x', y') \in \gamma \leftrightarrow (PC) = r$$

$$\gamma: (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = r^2$$

$$\begin{cases} a = -2x_0 \\ b = -2y_0 \\ c = x_0^2 + y_0^2 - r^2 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} x_0 = -\frac{a}{2} \\ y_0 = -\frac{b}{2} \\ r = \sqrt{\frac{a^2}{4} + \frac{b^2}{4} - c} \end{cases}$$

3.3.3 Coniche 2.1: Parabola con asse parallelo all'asse

y

$$\mathcal{P}: y = ax^2 + bx + c$$

$$F(x_0, y_0); \quad d: y = k$$

$$P(x', y') \in \mathcal{P} \leftrightarrow dist(P, F) = dist(P, d)$$

$$\begin{cases} y_0 > k \rightarrow a > 0 \rightarrow \smile \\ y_0 < k \rightarrow a < 0 \rightarrow \frown \end{cases}$$

$$\begin{cases} a = \frac{1}{2y_0 - 2k} \\ b = \frac{x_0}{k - y_0} \\ c = \frac{x_0^2 + y_0^2 - k^2}{2y_0 - 2k} \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} x_0 = -\frac{b}{2a} \\ y_0 = \frac{1 - \Delta}{4a} \\ k = \frac{-1 - \Delta}{4a} \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
 & F\left(-\frac{b}{2a}, \frac{1-\Delta}{4a}\right) \\
 & d : y = \frac{-1-\Delta}{4a} \\
 & F\left(-\frac{b}{2a}, -\frac{\Delta}{4a}\right) \\
 & a : x = -\frac{b}{2a} \\
 & \Delta = b^2 - 4ac
 \end{aligned}$$

3.3.4 Coniche 2.2: Parabola con asse parallelo all'asse x

$$\mathcal{P} : x = ay^2 + by + c$$

$$\begin{aligned}
 & F(x_0, y_0); \quad d : y = k \\
 & P(x', y') \in \mathcal{P} \leftrightarrow \text{dist}(P, F) = \text{dist}(P, d) \\
 & \left\{ \begin{array}{l} x_0 > k \rightarrow a > 0 \rightarrow \subset \\ x_0 < k \rightarrow a < 0 \rightarrow \supset \end{array} \right. \\
 & \left\{ \begin{array}{l} a = \frac{1}{2x_0 - 2k} \\ b = \frac{y_0}{k - x_0} \\ c = \frac{x_0^2 + y_0^2 - k^2}{2x_0 - 2k} \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_0 = \frac{1-\Delta}{4a} \\ y_0 = -\frac{b}{2a} \\ k = \frac{-1-\Delta}{4a} \end{array} \right. \\
 & F\left(\frac{1-\Delta}{4a}, -\frac{b}{2a}\right) \\
 & d : y = \frac{-1-\Delta}{4a} \\
 & F\left(-\frac{\Delta}{4a}, -\frac{b}{2a}\right) \\
 & a : y = -\frac{b}{2a} \\
 & \Delta = b^2 - 4ac
 \end{aligned}$$

3.3.5 Coniche 3: Ellisse

$$\mathcal{E} : \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$$\begin{aligned}
 c^2 &= \begin{cases} a^2 - b^2 & \text{se } a > b \rightarrow e = \frac{c}{a} < 1 \rightarrow F_1(-c, 0), f_2(c, 0) \\ b^2 - a^2 & \text{se } b > a \rightarrow e = \frac{c}{b} < 1 \rightarrow F_1(0, -c), f_2(0, c) \end{cases} \\
 \mathcal{E} \cap x &\equiv A(-a, 0) \quad B(a, 0) \\
 \mathcal{E} \cap y &\equiv C(0, -b) \quad D(0, b) \\
 P(x', y') \in \mathcal{E} &\leftrightarrow \overline{PF_1} + \overline{PF_2} = 2a
 \end{aligned}$$

3.3.6 Coniche 4.1.1: Iperbole riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse x

$$\mathcal{I} : \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

$$\begin{aligned}
 c^2 &= a^2 + b^2, \quad c \geq 0 \\
 \mathcal{I} \cap x &\equiv V_1(-a, 0) \quad V_2(a, 0) \\
 F_1(-c, 0) \quad F_2(c, 0); \quad & F_1, F_2 \in x \\
 P(x', y') \in \mathcal{I} &\leftrightarrow |\overline{PF_1} - \overline{PF_2}| = 2a \\
 a_1 : y &= \frac{b}{a}x \\
 a_2 : y &= -\frac{b}{a}x \\
 e &= \frac{c}{a} > 1
 \end{aligned}$$

3.3.7 Coniche 4.1.2: Iperbole riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse y

$$\mathcal{I} : \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = -1$$

$$\begin{aligned} c^2 &= a^2 + b^2, \quad c \geq 0 \\ \mathcal{I} \cap x &\equiv V_1(0, -b) \quad V_2(0, b) \\ F_1(0, -c) \quad F_2(0, c); \quad F_1, F_2 &\in y \\ P(x', y') \in \mathcal{I} &\leftrightarrow |\overline{PF}_1 - \overline{PF}_2| = 2a \\ a_1 : y &= \frac{b}{a}x \\ a_2 : y &= -\frac{b}{a}x \\ e &= \frac{c}{b} > 1 \end{aligned}$$

3.3.8 Coniche 4.2.1: Iperbole equilatera riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse x

$$\mathcal{I} : x^2 - y^2 = a^2$$

$$\begin{aligned} c &= a\sqrt{2} \quad a = b \\ \mathcal{I} \cap x &\equiv V_1(-a, 0) \quad V_2(a, 0) \\ F_1(-a\sqrt{2}, 0) \quad F_2(a\sqrt{2}, 0); \quad F_1, F_2 &\in x \\ P(x', y') \in \mathcal{I} &\leftrightarrow |\overline{PF}_1 - \overline{PF}_2| = 2a \\ a_1 : y &= x \\ a_2 : y &= -x \\ e &= \sqrt{2} \end{aligned}$$

3.3.9 Coniche 4.2.2: Iperbole equilatera riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse y

$$\mathcal{I} : x^2 - y^2 = -a^2$$

$$\begin{aligned} c &= a\sqrt{2} \quad a = b \\ \mathcal{I} \cap y &\equiv V_1(0, -a) \quad V_2(0, a) \\ F_1(0, -a\sqrt{2}) \quad F_2(0, a\sqrt{2}); \quad F_1, F_2 &\in y \\ P(x', y') \in \mathcal{I} &\leftrightarrow |\overline{PF}_1 - \overline{PF}_2| = 2a \\ a_1 : y &= x \\ a_2 : y &= -x \\ e &= \sqrt{2} \end{aligned}$$

3.3.10 Coniche 4.3: Iperbole equilatera riferita ai suoi asintoti

$$\mathcal{I} : xy = k$$

$$\begin{cases} k > 0 & \rightarrow \mathcal{I} \cap b_{I,III} : y = x \equiv V_1(\sqrt{k}, \sqrt{k}) \quad V_2(-\sqrt{k}, -\sqrt{k}) \\ k > 0 & \rightarrow \mathcal{I} \cap b_{II,IV} : y = -x \equiv V_1(\sqrt{|k|}, -\sqrt{|k|}) \quad V_2(-\sqrt{|k|}, \sqrt{|k|}) \end{cases}$$

$$\text{leftrightarrow } |\overline{PF_1} - \overline{PF_2}| = 2a$$

$$a_1 : x = 0$$

$$a_2 : y = 0$$

$$e = \sqrt{2}$$

3.3.11 Coniche 4.4: Iperbole equilatera traslata o Funzione omografica

$$\mathcal{I} : y = \frac{ax + b}{cx + d}$$

$$\exists \mathcal{I} \leftrightarrow \begin{cases} c \neq 0 \\ ad - bc \neq 0 \end{cases}$$

$$a_1 : x = -\frac{d}{c}$$

$$a_2 : y = \frac{a}{c}$$

$$e = \sqrt{2}$$

3.3.12 Coniche 5: Conica generica

$$\mathcal{C} : a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{12}xy + a_{13}x + a_{23}y + a_{33} = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \frac{1}{2}a_{21} & \frac{1}{2}a_{13} \\ \frac{1}{2}a_{12} & a_{22} & \frac{1}{2}a_{23} \\ \frac{1}{2}a_{13} & \frac{1}{2}a_{23} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\overline{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & \frac{1}{2}a_{21} \\ \frac{1}{2}a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} |A| = 0 & \rightarrow \text{Conica Degenera} \\ |A| \neq 0 & \rightarrow \text{Conica Non Degenera} \end{cases}$$

	$ \overline{A} > 0$	$ \overline{A} = 0$	$ \overline{A} < 0$
$ A = 0$	retta immaginaria	rette reali o immaginarie parallele	retta reale
$ A \neq 0$	ellisse	parabola	iperbole

Tabella 3.4: Conica Generica

3.4 Trasformazioni: Affinità¹

$$\begin{aligned} \mathcal{T} : \mathbb{R} \times \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R} \\ (x, y) &\rightarrow (x', y') \end{aligned}$$

¹prof.ssa Letizia Lorenzini

$$\begin{cases} x = ax + by + p \\ y = cx + dy + q \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$|A| \neq 0$$

$$\begin{aligned} \mathcal{T}^{-1} : \mathbb{R} \times \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \times \mathbb{R} \\ (x', y') &\rightarrow (x, y) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{S'}{S} &= |A| \\ \begin{cases} x = d \frac{-b}{|A|x' + \frac{-b}{|A|}y' + \frac{-d}{|A|}p + \frac{b}{|A|}q} \\ y = -c \frac{a}{|A|x' + \frac{a}{|A|}y' + \frac{c}{|A|}p + \frac{-a}{|A|}q} \end{cases} \\ A^{-1} &= \begin{pmatrix} \frac{d}{|A|} & \frac{-b}{|A|} \\ \frac{-c}{|A|} & \frac{a}{|A|} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Definizione 37 (Punto Unito) *Punti uniti sono i punti che coincidono con i trasformati.*

Definizione 38 (Retta Unita) *Rette unite sono le rette che coincidono con le trasformate.*

3.4.1 Prodotto di Affinità

Il prodotto di due affinità \mathcal{T} e \mathcal{T}' è una affinità (indicata con $\mathcal{T} * \mathcal{T}'$, dove si applica per prima \mathcal{T}' e successivamente \mathcal{T}) la cui matrice è pari al prodotto delle matrici delle affinità di partenza.

3.4.2 Casi Particolari di Affinità

L'effetto geometrico di un'affinità coincide con la composizione di

- inclinazioni;
- simmetrie;
- dilatazioni/compressioni;
- traslazioni.

Isometria

Definizione 39 (Isometria) *L'isometria è un'affinità che conserva le distanze.*

Traslazione

$$\begin{cases} x' = x + p \\ y' = y + q \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$|A| = 1$$

Rotazione

$$\begin{cases} x' = x \cos \theta - y \sin \theta & x = x' \cos \theta + y' \sin \theta \\ y' = x \sin \theta + y \cos \theta & y = -x' \sin \theta + y' \cos \theta \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$|A| = \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$|A^{-1}| = \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$$

$$\begin{cases} x' = ax - by \\ y' = bx + ay \end{cases} \rightarrow a^2 + b^2 = 1$$

Rototraslazione

$$\rho : \begin{cases} x' = x \cos \theta - y \sin \theta \\ y' = x \sin \theta + y \cos \theta \end{cases} \quad \tau : \begin{cases} x' = x + p \\ y' = y + q \end{cases}$$

$$\tau * \rho : \begin{cases} x' = x \cos \theta - y \sin \theta + p \\ y' = x \sin \theta + y \cos \theta + q \end{cases}$$

Simmetria Centrale

$$\begin{cases} x' = 2x_0 - x \\ y' = 2y_0 - y \end{cases}$$

con (x_0, y_0) centro di simmetria.

Simmetria Assiale**Simmetria Assiale con asse parallelo all'asse x**

$$\text{Asse: } y = y_0 \rightarrow \begin{cases} x' = x \\ y' = 2y_0 - y \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -1$$

Simmetria Assiale con asse parallelo all'asse y

$$\text{Asse: } x = x_0 \rightarrow \begin{cases} x' = 2x_0 - x \\ y' = y \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1$$

Simmetria Assiale con asse qualsiasi

$$\text{Asse: } y = mx + q \rightarrow \begin{cases} x' = 1 \frac{1-m^2}{1+m^2} \frac{((1-m^2)x+2my-2mq)}{1+m^2} \\ y' = 1 \frac{2m}{1+m^2} \frac{(m^2-1)x+2q}{1+m^2} \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} \frac{1-m^2}{1+m^2} & \frac{2m}{1+m^2} \\ \frac{2m}{1+m^2} & \frac{m^2-1}{1+m^2} \end{vmatrix} =$$

-1

Omotetia

$$\begin{cases} x' = ax + h \\ y' = ay + k \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{vmatrix} = a^2 > 0$$

Similitudine

Isometria * Omotetia = Similitudine

Similitudine Diretta

$$\begin{cases} x' = ax - by + p \\ y' = bx + ay + q \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} a & -b \\ b & a \end{vmatrix} = a^2 + b^2 > 0$$

Similitudine Inversa

$$\begin{cases} x' = ax + by + p \\ y' = bx - ay + q \end{cases} \quad |A| = \begin{vmatrix} a & b \\ b & -a \end{vmatrix} = a^2 - b^2 < 0$$

Dilatazione e Compressione $|k| > 1 \rightarrow$ dilatazione $|k| < 1 \rightarrow$ compressione**Dilatazione/Compressione lungo l'asse x**

$$\begin{cases} x' = kx \\ y' = y \end{cases}$$

Dilatazione/Compressione lungo l'asse y

$$\begin{cases} x' = x \\ y' = ky \end{cases}$$

Inclinazione**Inclinazione lungo l'asse x**

$$\begin{cases} x' = x + ky \\ y' = y \end{cases}$$

Inclinazione lungo l'asse y

$$\begin{cases} x' = x \\ y' = y + kx \end{cases}$$

3.4.3 Proprietà Invarianti delle Affinità

- Un'affinità trasforma rette in rette;
- se due rette si intersecano in un punto P allora le rette trasformate si intersecano in $\mathcal{T}(P)$;
- un'affinità trasforma triangoli in triangoli;
- un'affinità trasforma rette parallele in rette parallele;
- i punti del segmento PQ vengono trasformati in punti del segmento $\mathcal{T}(P)\mathcal{T}(Q)$;
- il punto medio del segmento PQ viene trasformato nel punto medio del segmento $\mathcal{T}(P)\mathcal{T}(Q)$;
- un triangolo di area \mathcal{S} viene trasformato in un triangolo di area $\mathcal{S} \cdot |\det(A)|$;
- un'affinità trasforma coniche in coniche: ellissi in ellissi, parabole in parabole, iperboli in iperboli, circonferenze in ellissi;
- la retta tangente ad una conica si trasforma in un'altra retta tangente alla conica trasformata.

Capitolo 4

Analisi

4.1 Intervalli

Definizione 40 (Maggiorante ||Minorante||) $M||m||$ si dice maggiorante ||minorante|| dell'insieme A se $\forall a \in A, M||m||$; si definisce quindi l'insieme $\mathcal{M}_A = \{M \in \mathbb{R} : \forall a \in A, M \geq a\}||\mathfrak{m}_A = \{m \in \mathbb{R} : \forall a \in A, m \leq a\}$

Definizione 41 (Estremo superiore (sup) || Inferiore (inf)||) Si definisce estremo superiore (sup)|| inferiore (inf) || di A il più piccolo ||grande|| dei maggioranti ||minoranti||, ovvero valgono:

$$\begin{cases} \forall a \in A, \sup A \\ \forall \varepsilon > 0, \exists \bar{a} \in A : \sup A - \varepsilon \leq \bar{a} \leq \sup A \end{cases}$$

e, analogamente:

$$\begin{cases} \forall a \in A, \inf A \leq a \\ \forall \varepsilon > 0, \exists \bar{a} \in A : \inf A \leq \bar{a} \leq \inf A + \varepsilon \end{cases}$$

Per definizione, se A è illimitato superiormente ||inferiormente|| allora si pone $\sup A = +\infty||\inf A = -\infty||$

Definizione 42 (Insieme limitato/illimitato) L'insieme A si dice limitato superiormente ||inferiormente|| se esiste l'estremo superiore ||inferiore||; si dice limitato se è limitato sia superiormente che inferiormente; si dice illimitato superiormente ||inferiore|| se non è limitato superiormente ||inferiore||, ossia se $\forall x \in \mathbb{R}, \exists a \in A : a \geq x||\forall x \in \mathbb{R}, \exists a \in A : a \leq x||$; si dice illimitato se è illimitato sia superiormente che inferiormente.

Osservazione 4 Sia $A \subset \mathbb{R}$. Allora A è limitato sse $\exists M \geq 0 : \forall x \in A |x| \leq M$.

Definizione 43 (Massimo (max) ||minimo (min)||) Si definisce massimo (max) ||minimo (min)|| l'estremo superiore ||inferiore|| qualora appartenga all'insieme A . Valgono quindi:

$$\begin{cases} \forall a \in A, \max A \geq a \\ \max A \in A \end{cases}$$

e, analogamente:

$$\begin{cases} \forall a \in A, \min A \leq a \\ \min A \in A \end{cases}$$

Definizione 44 (Intervallo) $A \subset \mathbb{R}$ si dice intervallo se, dati $x, y : x < y$, allora $\forall z : x < z < y, z \in A$.

Teorema 7 (Intervalli) *Se A è un intervallo, è necessariamente di uno dei seguenti quattro tipi:*

aperto $(a, b) =]a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a < x < b\}$, con $a, b \in \bar{\mathbb{R}}$;

aperto a sx, chiuso a dx $(a, b] =]a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a < x \leq b\}$, con $a \in \bar{\mathbb{R}}, b \in \mathbb{R}$;

chiuso a sx, aperto a dx $[a, b) = [a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a \leq x < b\}$, con $a \in \mathbb{R}, b \in \bar{\mathbb{R}}$;

chiuso, compatto $[a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a \leq x \leq b\}$, con $a, b \in \mathbb{R}$.

Notazione 1 $(-A, \lambda \cdot A, A + B)$ *Dato A insieme, si definisce $-A = \{-y \in \mathbb{R} : y \in A\}$.*

Dato A insieme, $\lambda \in \mathbb{R}$, si definisce $\lambda \cdot A = \{\lambda \cdot x : x \in A\}$.

Dati A e B insiemi, si definisce $A + B = \{x \in \mathbb{R} : x = a + b, a \in A, b \in B\}$.

Osservazione 5 (Operazioni su inf e sup) $\sup(A+B) = \sup A + \sup B, \inf(A+B) = \inf A + \inf B$

$\sup(-A) = -\inf A, \inf(-A) = -\sup A$

$\lambda \geq 0 : \sup(\lambda \cdot A) = \lambda \cdot \sup A, \inf(\lambda \cdot A) = \lambda \cdot \inf A$

$\lambda \leq 0 : \sup(\lambda \cdot A) = -\lambda \cdot \inf A, \inf(\lambda \cdot A) = -\lambda \cdot \sup A$

Teorema 8 (Principio di Archimede) $\forall a > 0, \forall b \in \mathbb{R}, \exists n \in \mathbb{N} : na > b$

Teorema 9 (Principio del minimo intero) *Sia $A \subseteq \mathbb{R}$; allora A ammette minimo.*

Teorema 10 (Densità di \mathbb{Q}) \mathbb{Q} è denso in \mathbb{R} , ovvero:

$\forall a, b \in \mathbb{R}, a < b, (a, b)_{\mathbb{Q}} \neq \emptyset$, dove con $(a, b)_{\mathbb{Q}}$ si indica l'insieme $\{x \in \mathbb{Q} : a < x < b\}$.

Definizione 45 (Intorno, Palla) *Sia $x_0 \in A$; fissato $\delta > 0$ si dice intorno di x_0 l'intervallo $(x_0 - \delta, x_0 + \delta)$, la cui ampiezza vale $2 \cdot \delta$.*

Definizione 46 (Punto interno) *Sia $A \subset \mathbb{R}$ e $x_0 \in A$; x_0 si dice punto interno di A se $\exists \delta > 0 : (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \subset A$, ovvero se $(x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap A \neq \emptyset$.*

Notazione 2 $(\overset{\circ}{A}, \text{int}A)$ *Si pone $\overset{\circ}{A} = \text{int}A \subset A$ l'insieme dei punti interni di A .*

Definizione 47 (Punto di frontiera) *Sia $A \subset \mathbb{R}$ e $x_0 \in \mathbb{R}$; x_0 si dice punto di frontiera di A se $\forall \delta > 0, (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap A \neq \emptyset \wedge (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap A^c \neq \emptyset$.*

Definizione 48 (Punto di accumulazione) *Sia $A \subset \mathbb{R}$ e $x_0 \in \mathbb{R}$; x_0 si dice punto di accumulazione di A se $\forall \delta > 0, (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap A \setminus \{x_0\} \neq \emptyset$, ovvero se $\forall r > 0, \exists y \in A : y \neq x_0 : y \in (x_0 - r, x_0 + r)$.*

Notazione 3 $(\sigma A, \text{frontiera di } A)$ *Si pone σA l'insieme dei punti di frontiera di A , e si dice frontiera di A .*

Definizione 49 (Punto isolato) Sia $A \subset \mathbb{R}$ e $x_0 \in \mathbb{R}$; x_0 si dice punto isolato di A se x_0 non è punto di accumulazione per A , ossia se $\exists \delta > 0 : (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \cap A \setminus \{x_0\} = \emptyset$.

Notazione 4 (\bar{A} , chiusura di A) Si pone $\bar{A} = A \cup \sigma A$ l'insieme dei punti interni o di frontiera di A , e si dice chiusura di A .

Definizione 50 (Insieme aperto) L'insieme A si dice aperto se $A = \sigma A$, ovvero se ogni elemento di A è interno, ovvero se $\forall x_0 \in A, \exists r > 0 : (x_0 - r, x_0 + r) \subset A$.

Definizione 51 (Insieme chiuso) L'insieme A si dice chiuso se A^c è aperto, ovvero se $A = \bar{A}$.

Teorema 11 $\forall A \subseteq \mathbb{R}$, l'insieme \bar{A} è chiuso.

Osservazione 6 Gli unici insiemi contemporaneamente aperti e chiusi sono \mathbb{R} e \emptyset .

Teorema 12 L'unione di insiemi aperti è aperto.

4.2 Relazioni e Funzioni

4.2.1 Relazioni

Definizione 52 (Relazione) Dati A, B insiemi, si definisce $\mathcal{R} \subseteq A \times B$ e si dice che \mathcal{R} è una relazione da A (dominio) a B (codominio o immagine di A). Se $\langle x, y \rangle \in \mathcal{R}$ si dice che x è in relazione con y e si scrive $x\mathcal{R}y$. Una relazione \mathcal{R} può essere:

R1, riflessiva $\forall x \in A, x\mathcal{R}x$;

R2, simmetrica $\forall x \in A, \forall y \in B, x\mathcal{R}y \Leftrightarrow y\mathcal{R}x$;

R2*, antisimmetrica $\forall x \in A, \forall y \in B, (x\mathcal{R}y) \wedge (y\mathcal{R}x) \Rightarrow x = y$;

R3, riflessiva $\forall x \in A, \forall y \in (A \cup B), \forall z \in B, (x\mathcal{R}y) \wedge (y\mathcal{R}z) \Rightarrow (x\mathcal{R}z)$;

Una relazione \mathcal{R} soddisfacente le R1, R2 e R3 si dice d'equivalenza.

Una relazione \mathcal{R} soddisfacente le R1, R2* e R3 si dice d'ordine. Se inoltre vale la:

R4, ordine totale $\forall x \in A, \forall y \in B, (x\mathcal{R}y) \vee (y\mathcal{R}x) \Rightarrow \top$

allora la relazione si dice di ordine totale. Se non è verificata la R1 si parla di relazione di ordine stretto.

Osservazione 7 (Relazione d'ordine totale \leq) Si può definire su \mathbb{R} la relazione d'ordine totale \leq definendo un insieme P (dei numeri positivi o nulli) verificante le proprietà:

$$1. (x \in P) \vee (-x \in P) \Rightarrow \top;$$

$$2. (x, y \in P) \Rightarrow (x + y, x \cdot y \in P);$$

e definendo quindi $x \geq y \Leftrightarrow x - y \in P$.

Da questa relazione si ricavano le altre relazioni d'ordine \leq ($x \leq y \Leftrightarrow y \geq x$), $>$ (strettamente maggiore, $x > y \Leftrightarrow (x \geq y) \wedge (x \neq y)$) e $<$ (strettamente minore, $x < y \Leftrightarrow (y \geq x) \wedge (x \neq y)$).

4.2.2 Funzioni

Definizione 53 (Funzione 1) Data f relazione da A a B , f si dice funzione o applicazione da A in B sse $\forall a \in A, \exists! b \in B :afb$ e si scrive:

$$f : A \rightarrow B;$$

$$f : a \in A \rightarrow b \in B, f(a)=b.$$

Se afb si dice che b è immagine di a secondo f e si scrive $b = f(a)$, o che a è controimmagine di b secondo f e si scrive $a = f^{-1}(b)$.

Definizione 54 (Funzione 2) Una funzione è una terna di oggetti: l'insieme A detto dominio, l'insieme B detto codominio e una legge f che associ ad ogni elemento di A uno ed un solo elemento di B .

Definizione 55 (Iniettività) Una funzione f si dice iniettiva sse $\forall b \in B, \exists! a \in A : f(a) = b$, ovvero se $\forall a_1, a_2 \in A, f(a_1) = f(a_2) \Rightarrow a_1 = a_2$, ovvero se $\forall a_1, a_2 \in A : a_1 \neq a_2 \Rightarrow f(a_1) \neq f(a_2)$.

Definizione 56 (Suriiettività, Surgettività) Una funzione f si dice suriettiva o surgettiva sse $\forall b \in B, \exists a \in A : f(a) = b$.

Definizione 57 (Biiniettività, Bigettività, Biunivocità) Una funzione f si dice biiettiva o bigettiva o biunivoca sse f è sia iniettiva che suriettiva, ovvero sse $\forall b \in B, \exists! a \in A : f(a) = b$. Si parla anche di funzione invertibile, in quanto si può definire f^{-1} tale che $f \circ f^{-1} = Id_B, f^{-1} \circ f = Id_A$, dove con Id_A e Id_B si intendono le funzioni identiche definite rispettivamente su A e B , ovvero $Id_A : A \rightarrow A, x \rightarrow x$ e $Id_B : B \rightarrow B, x \rightarrow x$.

Definizione 58 (Monotonia) Una funzione $f : A \rightarrow B$ si dice monotona se verifica una delle seguenti (e allora in particolare è come descritto):

monotona crescente in senso stretto $\forall x, y \in A, x < y \Leftrightarrow f(x) < f(y)$;

monotona crescente in senso debole o largo $\forall x, y \in A, x < y \Leftrightarrow f(x) \leq f(y)$;

monotona decrescente in senso stretto $\forall x, y \in A, x < y \Leftrightarrow f(x) > f(y)$;

monotona decrescente in senso debole o largo $\forall x, y \in A, x < y \Leftrightarrow f(x) \geq f(y)$.

Teorema 13 Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, con I intervallo; allora f è iniettiva (e invertibile) sse è monòtona in senso stretto.

Notazione 5 ($f + g$, $f \cdot g$, $\frac{f}{g}$, $\lambda \cdot f$, $f \circ g$) Date f e g due funzioni definite su dominio $A \subseteq \mathbb{R}$ e codominio \mathbb{R} , si definiscono:

- $(f + g)(x) : A \rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow f(x) + g(x);$
- $(f \cdot g)(x) : A \rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow f(x) \cdot g(x);$
- $(\frac{f}{g})(x) : \{x \in A : g(x) \neq 0\} \Rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow \frac{f(x)}{g(x)};$
- $\forall \lambda \in \mathbb{R}, (\lambda)(x) : A \rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow \lambda \cdot f(x).$

Date $f : A \rightarrow B$, $g : B \rightarrow C$, si definisce:

- $(g \circ f)(x) : A \rightarrow C, x \rightarrow g(f(x)),$

e si dice che la funzione $g \circ f$ è la composizione delle funzioni g e f .

Definizione 59 (Funzione Lipschitziana) $f : I \rightarrow \mathbb{R} : \exists L > 0 : \forall x, y \in I, |f(x) - f(y)| \leq L \cdot |x - y|$, f è detta Lipschitziana. Il minimo L che verifica la definizione è detta costante di Lipschitz e f si dice L -Lipschitziana.

Definizione 60 (Funzione Lipschitziana) $f : I \rightarrow \mathbb{R} : \exists L \geq 0 : \forall x, y \in I, |f(x) - f(y)| \leq L \cdot |x - y|^\alpha$, f è detta Hölderiana di esponente $\alpha > 0$. Si scrive: $f \in C^{0,\alpha}(I)$.

4.3 Limiti e Forme Indeterminate

4.3.1 Definizione

Definizione 61 (Limite 1)

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \ell \stackrel{def}{=} \forall \varepsilon > 0, \overbrace{\exists \delta_\varepsilon > 0 \text{ t.c. } \forall x, |x - x_0| < \delta_\varepsilon}^{\exists \mathcal{I}_\varepsilon(x_0)} \Rightarrow |f(x) - \ell| < \varepsilon$$

Definizione 62 (Limite 2)

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \infty \stackrel{def}{=} \forall M > 0, \overbrace{\exists \delta_M > 0 \text{ t.c. } \forall x, |x - x_0| < \delta_M}^{\exists \mathcal{I}_M(x_0)} \Rightarrow |f(x)| > M$$

Definizione 63 (Limite 3)

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \ell \stackrel{def}{=} \forall \varepsilon > 0, \overbrace{\exists N_\varepsilon > 0 \text{ t.c. } \forall x, |x| > N_\varepsilon}^{\exists \mathcal{I}_\varepsilon(\infty)} \Rightarrow |f(x) - \ell| < \varepsilon$$

Definizione 64 (Limite 4)

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \infty \stackrel{\text{def}}{=} \forall M > 0, \overbrace{\exists N_M > 0 \text{ t.c. } \forall x, |x| > N_M \Rightarrow |f(x)| > M}^{\exists \mathcal{I}_M(\infty)}$$

Notazione 6 (Limite destro, Limite sinistro) e quanto sopra vale solo per l'intervallo $(x_0, x_0 + \delta)$ || $(x_0 - \delta, x_0)$ ||, allora si parla di limite destro ||sinistro||.

Teorema 14 Cnes affinché esista il limite di una funzione in un punto, è che esistano in quel punto limite destro e sinistro e coincidano, ovvero:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$$

4.3.2 Forme Indeterminate

$\frac{0}{0}$
 $\frac{\infty}{\infty}$
 $0 \cdot \infty$
 $+\infty - \infty$
 0^0
 ∞^0
 1^∞

4.3.3 Limiti Notevoli

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = e$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\mathcal{P}(n)}{\mathcal{Q}(n)} = \begin{cases} +\infty & \text{se } p > q \wedge \frac{a}{b} > 0 \\ -\infty & \text{se } p > q \wedge \frac{a}{b} < 0 \\ \frac{a}{b} & \text{se } p = q \\ 0 & \text{se } p < q \end{cases}$$

dove $\mathcal{P}(n) = a_p n^p + a_{p-1} n^{p-1} + \dots + a_1 n + a_0$ e $\mathcal{Q}(n) = b_q n^q + b_{q-1} n^{q-1} + \dots + b_1 n + b_0$

4.3.4 Altri Limiti ricavabili dai Limiti Fondamentali

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos x}{x^2} = \frac{1}{2}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\tan x}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x + \sin x}{x} = 2$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x - \sin x}{x^2} = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x - \sin x}{x^3} = \frac{1}{6}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\arcsin x}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\arctan x}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} (1+x)^x \frac{1}{x} = e$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log(1+x)}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log_a(1+x)}{x} = \frac{1}{\log a}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log(1+\alpha x)}{x} = \alpha$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - 1}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{a^x - 1}{x} = \log a$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1+x)^\alpha - 1}{x} = \alpha, \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\alpha^x}{x^\beta} = +\infty \text{ se } \alpha > 1 \text{ con } \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} x^\alpha \log x = 0 \text{ se } \alpha > 0 \text{ con } \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{n}{x}\right)^x = e^n \text{ con } n \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\log x}{x^\alpha} = 0 \text{ se } \alpha > 0 \text{ con } \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^x}{x^\alpha} = +\infty \text{ con } \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{n!}{n^p} = +\infty, \forall p \in \mathbb{R}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{n!}{a^n} = +\infty, \forall a \in \mathbb{R}_0^+$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{n!}{n^n} = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{n!}{n^n \cdot e^{-n} \cdot \sqrt{2 \cdot \pi \cdot n}} = 1 \text{ Formula di Stirling}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(2n)!!}{(2n-1)!! \cdot \sqrt{2 \cdot \pi \cdot n}} = 1 \text{ Formula di Wallis}$$

4.3.5 Operazioni su $\pm\infty$

$$+\infty + \infty = +\infty$$

$$-\infty - \infty = -\infty$$

$$\infty \cdot \infty = \infty$$

Sia $l \in \mathbb{R}$.

$$l + \infty = +\infty$$

$$l - \infty = -\infty$$

$$l \cdot \infty = \infty \text{ con } l \neq 0$$

$$\frac{l}{\infty} = 0$$

$$\frac{\infty}{l} = 0 \text{ con } l \neq 0$$

$$+\infty^l = +\infty \text{ se } l > 0$$

$$+\infty^l = 0 \text{ se } l < 0$$

$$l^{+\infty} = 0 \text{ se } 0 < l < 1$$

$$\begin{aligned}\ell^{+\infty} &= +\infty \text{ se } \ell > 1 \\ \ell^{-\infty} &= +\infty \text{ se } 0 < \ell < 1 \\ \ell^{-\infty} &= 0 \text{ se } \ell > 1\end{aligned}$$

4.3.6 Teoremi sui Limiti

Siano: $f : A = (a, b) \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 punto di accumulazione per A , $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$; $\ell' = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$; $\ell_1 = \lim_{x \rightarrow x_0} g(x)$; $\ell_2 = \lim_{x \rightarrow x_0} h(x)$ tali che $\ell, \ell', \ell_1, \ell_2 \in \bar{\mathbb{R}}$.

Teorema 15 (dell'Unicità del Limite) $\ell = \ell'$, ovvero $\exists \ell \rightarrow \exists! \ell$.

Teorema 16 (della Permanenza del Segno) Sia $A = (a, b)$, $x_0 \in [a, b]$. Se $\exists \ell \neq 0$ allora esiste $\mathcal{I}(x_0)$ in cui $f(x)$ ha lo stesso segno di ℓ (escluso al più x_0).

Teorema 17 $(\exists \delta > 0 : \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \setminus \{x_0\}, f(x) = g(x)) \Rightarrow (\exists \ell \Leftrightarrow \exists \ell_1 \wedge \ell = \ell_1)$.

Teorema 18 (del Confronto o dei Carabinieri) $\forall x \in (a, b) \setminus \{x_0\}, f(x) \leq g(x) \leq h(x) \wedge \ell = \ell_2 \rightarrow \ell_1 = \ell = \ell_2$.

Teorema 19 (del Confronto) $\forall x \in (a, b) \setminus \{x_0\}, f(x) \leq g(x) \wedge \ell = +\infty \parallel \ell_1 = -\infty \parallel \rightarrow \ell_1 = +\infty \parallel \ell = -\infty \parallel$.

Teorema 20 (Limite della Composizione di Funzioni) Sia definita $g \circ f$. Se $\exists \lim_{y \rightarrow \ell} g(y) = \ell_1$ e vale una delle seguenti:

1. $\exists \delta > 0 : \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \setminus \{x_0\}, f(x) \neq \ell$;
2. $g(\ell) = \ell_1$ (continuità di g);
allora $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} g \circ f(x) = \ell_1$.

4.3.7 Teoremi di de l'Hôpital

Teorema 21 (di de l'Hôpital 1) Sia $f, g : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in [a, b]$. Siano valide le ipotesi:

1. f, g derivabili in (a, b) ;
2. $\forall x \in (a, b) \setminus \{x_0\}, g'(x) \neq 0$;
3. $f(x_0) = g(x_0) = 0$;
4. $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \ell \in \bar{\mathbb{R}}$.

Allora:

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \ell$$

Eventualmente, si considera l'unico limite calcolabile.

Teorema 22 (di de l'Hôpital 2) Sia $f, g : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}, a, b \in \bar{\mathbb{R}}$. Siano valide le ipotesi:

1. f, g derivabili in (a, b) ;
2. $\forall x \in (a, b), g'(x) \neq 0$;
3. $\exists \lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = \pm\infty; \exists \lim_{x \rightarrow a^+} g(x) = \pm\infty$;
4. $\exists \lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f'(x)}{g'(x)} = \ell \in \bar{\mathbb{R}}$.

Allora:

$$\exists \lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \ell$$

Lo stesso risultato vale per $x \rightarrow b^-$.

4.3.8 Proprietà sui Limiti

Siano $\ell = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x); \ell_1 = \lim_{x \rightarrow x_0} g(x); \ell_2 = \lim_{x \rightarrow x_0} h(x)$ tali che $\ell, \ell_1, \ell_2 \in \mathbb{R}$.

Siano: $\alpha, \lambda, \mu, \in \mathbb{R}; a \in \mathbb{R}_0^+ \setminus \{1\}; b \in \mathbb{R}_0^+; n \in \mathbb{N}$

Sia: $x_0 \in \mathbb{R}$ oppure $x_0 = \pm\infty$. Allora:

- $\lim_{x \rightarrow x_0} [f(x) + g(x)] = \ell + \ell_1$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} [\lambda f(x) + \mu \cdot g(x)] = \lambda \cdot \ell + \mu \cdot \ell_1$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} [f(x)]^n = \ell^n$ con $\ell > 0$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{f(x)} = \frac{1}{\ell} \Leftrightarrow \ell \neq 0$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{1}{f(x)} = 0 \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \pm\infty$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{\ell}{\ell_1} \Leftrightarrow \ell_1 \neq 0$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} |f(x)| = |\ell|$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} \log_a f(x) = \log_a \ell$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} b^f(x) = b^\ell$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} [f(x)]^{g(x)} = \ell^{\ell_1}$ con $\ell > 0$

4.3.9 Limiti di Funzioni Monotone

Teorema 23 Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, $a, b \in \bar{\mathbb{R}}$, $a < b$, una funzione monotona crescente || decrescente||, $s_0 \in (a, b)$; allora:

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \sup\{f(y) : y < x_0\} = \inf\{f(y) : y < x_0\} = \sup f((a, x_0)) = \sup f((a, x_0))$$

e:

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \inf\{f(y) : y > x_0\} = \sup\{f(y) : y > x_0\} = \inf f((x_0, b)) = \inf f((x_0, b))$$

Se $x_0 \in \sigma(a, b)$, allora il teorema è vero per l'unico limite che si può calcolare.

4.3.10 Infinitesimi

Definizione 65 (Infinitesimo) Sia $x_0 \in \bar{\mathbb{R}}$, siano f, g due funzioni definite in un intorno di x_0 escluso al più x_0 tali che $f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = 0$. Si dice che f è infinitesima di ordine superiore a g per $x \rightarrow x_0$ o che f è un o piccolo di g per $x \rightarrow x_0$ e si scrive $f = o(g, x_0)$ o semplicemente $f = o(g)$ se:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 0$$

Notazione 7 (Funzioni Infinitesime) Funzioni che hanno limite uguale a 0 per $x \rightarrow x_0$ si dicono infinitesime e si indicano con $o(1, x_0)$.

Definizione 66 (Infinitesimi di ordine α) Sia $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = 0$; se $\exists \alpha > 0 : \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{(x-x_0)^\alpha} = \ell \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$, si dice che f è un infinitesimo di ordine α per $x \rightarrow x_0$ e che la sua parte principale è $(x-x_0)^\alpha$. Analogamente per limite sx e per limite dx .

Osservazione 8 (Proprietà o piccoli) Se $f_1 = o(g, x_0)$, $f_2 = o(g, x_0)$, allora:

1 $f_1 + f_2 = o(g, x)$;

2 $\forall k \in \mathbb{R}, kf = o(kg, x_0) = o(g, x_0)$.

Se $f_1 = o(g_1, x_0)$, $f_2 = o(g_2, x_0)$, allora:

3 $\frac{f_1+g_1}{f_2+g_2} = \frac{g_1}{g_2}$ in un intorno di x_0 , cioè esiste un limite sse esiste l'altro, e sono uguali.

4 $\forall x, l > 0, x^k = o(x^l, x_0) = o(x^{l+k}, x_0)$;

5 $f_1 \cdot f_2 = o(g_1 \cdot g_2, x_0)$;

inoltre, se $f = o(g, x_0)$, $g = o(h, x_0)$, allora:

6 $f = o(h, x_0)$;

Teorema 24 Sia $x_0 \in \mathbb{R}$, f continua in x_0 e invertibile in un intorno di x_0 tale che $f(x) = f(x_0) + a \cdot (x - x_0) + o(x - x_0, x_0)$, $a \neq 0$. Allora $f^{-1}(y) = x_0 + \frac{1}{a} \cdot (y - y_0) + o(y - y_0, y_0)$ dove $y_0 = f(x_0)$.

Definizione 67 Siano f, g definite in un intorno di $x_0 \in \mathbb{R}$: $f, g \neq 0$ in tale intorno ad eccezione al più di x_0 . Si dice che f è asintotica a g per $x \rightarrow x_0$ se $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \ell \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ e si indica con $f \sim g$.

Osservazione 9 (Proprietà funzioni asintotiche) 1 $f \sim g \sim f$

2 $f \sim g \wedge g \sim h \Rightarrow f \sim h$

Osservazione 10 $f \sim g \Rightarrow (\exists \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \Leftrightarrow \exists \lim_{x \rightarrow x_0} g(x))$.

4.4 Funzioni Continue

4.4.1 Definizione

Definizione 68 (Funzione Continua) $y = f(x)$ si dice continua in x_0 se $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$ o, il che è lo stesso, se $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ t.c. $\forall x, |x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$

Teorema 25 Siano f, g continue in x_0 , $\lambda \in \mathbb{R}$. Allora $f + g, f \cdot g, \lambda \cdot f$ sono continue in x_0 .

Se è definita $g \circ f$, anch'essa è continua in x_0 .

Se è definita f^{-1} , anch'essa è continua in x_0 .

Teorema 26 Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, allora se $f(x_0) > 0$, $\exists \delta > 0 : \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$ in cui $f(x) > 0$.

Teorema 27 (di Weierstrass) Ogni funzione continua in un intervallo chiuso $[a, b]$ con $a, b \in \mathbb{R}$ è dotata di massimo e minimo assoluti nell'intervallo, ovvero:

$$f([a, b]) = [x \in [a, b] \inf f(x), x \in [a, b] \sup f(x)]$$

e in particolare $\exists c_1, c_2 \in [a, b]$:

$$f(c_1) = x \in [a, b] \inf f(x), f(c_2) = x \in [a, b] \sup f(x)$$

Teorema 28 (dei Valori Intermedi) Una funzione continua in un intervallo I assume nell'intervallo tutti i valori compresi tra il minimo m e il massimo M , ovvero, dati $x, y : f(x) < f(y)$, $\lambda \in \mathbb{R} : f(x) < \lambda < f(y)$, allora $\forall \lambda, \exists z \in I : f(z) = \lambda$.

Teorema 29 (dell'Esistenza degli Zeri o di Bolzano) *Se una funzione continua su un intervallo assume valori di segno opposto in due punti x_1 e x_2 dell'intervallo, allora esiste almeno un punto interno all'intervallo $]x_1, x_2[$ in cui $f(x) = 0$, ovvero, data $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, continua in $[a, b]$, $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$: $f(a) \cdot f(b) < 0$, allora $\exists c \in (a, b) : f(c) = 0$.*

4.5 Derivate

4.5.1 Definizione

Definizione 69 (Rapporto Incrementale) *Sia I intervallo con x_0 punto interno di I ; si dice rapporto incrementale in x_0 la funzione:*

$$R_{x_0}f(x) = \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$

definita in $I \setminus \{0\}$.

Definizione 70 (Derivata) *f è derivabile in x_0 se $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} R_{x_0}f(x) \in \mathbb{R}$ e si denota con:*

$$f'(x) = D[f(x)] = \frac{df}{dx} = \dot{f}(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} = \lim_{x \rightarrow x_0} R_{x_0}f(x).$$

Analogamente si definiscono le derivate destra e sinistra. Se possono calcolarsi derivata destra e sinistra, allora esiste la derivata e coincide con derivata dx e dx .

Teorema 30 *Se $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ è derivabile in x_0 , allora f è continua in x_0 , ma non viceversa.*

Notazione 8 (Differenziabilità) $f(x) - f(x_0) = f'(x_0) \cdot (x - x_0) + o(1, x_0)$

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0) + o(x - x_0, x_0)$$

Definizione 71 (Differenziabilità) *Sia $f_I \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 punto interno di I ; f si dice differenziabile in x_0 se $\forall x \in I, \exists L > 0 : f(x) = f(x_0) + L \cdot (x - x_0) + o(x - x_0, x_0)$.*

Definizione 72 (Derivata Seconda, k -esima) $f''(x_0) = \frac{d^2}{dx^2} f(x) = \dot{\dot{f}}(x) = \frac{d}{dx} f'(x)$.
 $f^{(k)}(x_0) = \frac{d^k}{dx^k} f(x) = \frac{d}{dx} f^{(k-1)}$.

Notazione 9 (Classe C^k) $f \in C^k, k \in \mathbb{N}, k \geq 1$ sta ad indicare che f è derivabile k volte in I con derivate continue in I (in particolare, è continua $f^{(k)}$). In particolare, $C^0(I) = C(I)$ denota lo spazio vettoriale delle funzioni continue in I ; $C^{+\infty}(I)$ denota l'insieme delle funzioni che ammettono derivate di ogni ordine in I e tali che $\forall k, \frac{d^k}{dx^k} f \in C(I)$.

Osservazione 11 I polinomi appartengono a $C+\infty(\mathbb{R})$ con la proprietà $\frac{d^k}{dx^k}P = 0$ se $k > \deg P$.
 $e^x \in +\infty(\mathbb{R})$.

Teorema 31 La funzione $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ è differenziabile in x_0 punto interno di I sse è derivabile in x_0 e in tal caso $L = f'(x)$.

Teorema 32 Siano $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 punto interno di I , $f \equiv g$ in un intorno di x_0 ; allora f è derivabile in x_0 sse lo è g e in tal caso $f'(x_0) = g'(x_0)$.

4.5.2 Proprietà locali di una funzione

Osservazione 12 (Derivata prima e monotonia) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in x_0 e debolmente crescente ||decescente|| in un intorno di x_0 . Allora $f'(x_0) \geq 0$ || ≤ 0 ||.

Definizione 73 (Punto di Massimo ||Minimo|| relativo debole (locale)) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in $x_0 \in I$; x_0 si dice punto di massimo ||minimo|| relativo debole (locale) di f se $\forall x \in I \cap (x_0 - \delta, x_0 + \delta), \exists \delta > 0 : f(x) \leq f(x_0)$ || $\geq f(x_0)$ ||.

Definizione 74 (Punto di Massimo ||Minimo|| relativo forte (stretto)) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in $x_0 \in I$; x_0 si dice punto di massimo ||minimo|| relativo forte (stretto) di f se $\forall x \in I \cap (x_0 - \delta, x_0 + \delta), \exists \delta > 0 : f(x) < f(x_0)$ || $> f(x_0)$ ||.

Definizione 75 (Punto di Massimo ||Minimo|| assoluto) x_0 si dice punto di massimo ||minimo|| assoluto di f se $\forall x \in I, f(x) \leq$ || \geq || $f(x_0)$.

Definizione 76 (Punto stazionario) Se x_0 è tale che $f'(x_0) = 0$ allora x_0 è detto punto stazionario di f .

Teorema 33 (Fermat) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in x_0 , sia $x_0 \in I$ estremo relativo, allora $f'(x_0) = 0$.

Teorema 34 (Conseguenza 1 Teorema di Lagrange) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ continua in I e derivabile nei punti interni di I , con derivata prima positiva (strettamente positiva, negativa, strett. negativa) in tali punti. Allora f è crescente (decescente, str. crescente, str. decrescente) in tale intervallo.

Teorema 35 (Conseguenza 2 Teorema di Lagrange) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ continua in I e derivabile nei punti interni di I , con derivata prima nulla in tali punti. Allora f è costante in tale intervallo.

Criterio 1 (Massimi, minimi relativi) Se $\exists \delta > 0 : f'(x) \leq 0$ (≥ 0) in $(x_0 - \delta, x_0)$ e $f'(x) \geq 0$ (≤ 0) in $(x_0, x_0 + \delta)$ allora x_0 è un punto di minimo (massimo) relativo di f . Se le disuguaglianze valgono con i segni forti, allora x_0 è punto di minimo (massimo) relativo stretto.

Teorema 36 Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R} \in C^2, f'(x_0) = 0, f''(x_0) > 0$ (< 0), x_0 punto interno di I . Allora x_0 è punto di minimo (massimo) relativo forte di f , e viceversa condizione necessaria affinché x_0 sia punto di minimo (massimo) relativo forte è che $f''(x_0) \geq$ (\leq) 0 .

4.5.3 Convessità

Definizione 77 (Funzione Convessa) $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ si dice convessa se:
 $\forall x_0, x_1 \in I : x_0 < x_1, \forall t \in [0, 1], f(t \cdot x_0 + (1-t) \cdot x_1) \leq t \cdot f(x_0) + (1-t) \cdot f(x_1)$.

Definizione 78 (Funzione Concava) f si dice concava se $-f$ è convessa.

Teorema 37 Sia f convessa in I ; allora:
 $\forall x > x_0, f(x) \geq f(x_0) + f'_+(x_0) \cdot (x - x_0)$;
 $\forall x < x_0, f(x) \geq f(x_0) + f'_-(x_0) \cdot (x - x_0)$.

Definizione 79 (Punto di flesso) $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}, x : 0$ punto interno di $I : f$ convessa (concava): in (a, x_0) e concava (convessa) in (x_0, b) . x_0 si dice punto di flesso per f . x_0 si dice flesso ascendente (discendente) se f è localmente crescente (decrescente) in un intorno di x_0 .

Definizione 80 (Asintoto obliquo) $f : (a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ ha asintoto obliquo $a + \infty$ se $\lim_{x \rightarrow +\infty} = \pm\infty$ e:

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x} = a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

;

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) - a \cdot x = b \in \mathbb{R}$$

In questo caso l'asintoto obliquo è $y : a \cdot x + b$.

Osservazione 13 f, g convesse in $I \Rightarrow f + g$ convessa in I .

4.5.4 Teoremi

Teorema 38 (di Rolle) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua in $[a, b]$ e derivabile su (a, b) e sia $f(a) = f(b)$; allora $\exists x_0 \in (a, b)$ t.c. $f'(x_0) = 0$.

Teorema 39 (di Lagrange o del Valor Medio) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua in $[a, b]$ e derivabile in (a, b) ; allora $\exists x_0 \in]a, b[$ t.c. $\frac{f(b)-f(a)}{b-a} = f'(x_0)$.

Teorema 40 (di Cauchy) Siano $f(x)$ e $g(x)$ due funzioni continue su $[a, b]$ e derivabili su $]a, b[$ e sia $g'(x) \neq 0 \forall x \in [a, b]$; allora $0 \in]a, b[$ t.c. $\frac{f(b)-f(a)}{g(b)-g(a)} = \frac{f'(x_0)}{g'(x_0)}$.

4.5.5 Teoremi Funzioni Convesse

Teorema 41 (1) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ convessa; siano $x_0, x_1 \in I : x_0 < x_1$. Allora
 $\forall x \in [x_0, x_1], f(x) \leq f(x_0) + \frac{f(x_1)-f(x_0)}{x_1-x_0} \cdot (x - x_0) \stackrel{def}{=} r_{x_0x_1}(x)$;
 $\forall x \notin [x_0, x_1], f(x) \geq r_{x_0x_1}(x)$.

Teorema 42 (2) Siano $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ convessa in I , r una retta; Se $\exists x_0 < x_1 < x_2 \in I : f(x_j) = r(x_j), j = 0, 1, 2$ allora $\forall x \in [x_0, x_2], f(x) = r(x)$.

Teorema 43 (3) Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, sia $x_0 \in I$. Sia:

$$R_{x_0}f : I \setminus \{x_0\} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$R_{x_0}f(x) = \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0},$$

allora f è convessa in I sse $R_{x_0}f$ è crescente in $I \setminus \{x_0\}$. Eventualmente, si considera l'unico rapporto incrementale calcolabile.

Teorema 44 Sia f convessa in I ; allora è continua in tutti i punti interni di I in quanto $\exists \lim R_{x_0}f(x)$.

Teorema 45 (Convessità-derivabilità) Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in (a, b) ; f è convessa (concava) in (a, b) sse f' è crescente (decescente) in (a, b) , è strettamente convessa (concava) se f' è str. crescente (decescente).

4.5.6 Derivate Fondamentali

$f(x)$	$f'(x)$
k	0
x^n	nx^{n-1}
$\sin x$	$\cos x$
$\cos x$	$-\sin x$
$\tan x$	$1 + \tan^2 x$
$\tan x$	$\frac{1}{\cos^2 x}$
$\cot x$	$-1 - \cot^2 x$
$\cot x$	$-\frac{1}{\sin^2 x}$
e^x	e^x
a^x	$a^x \log a$
$\log x$	$\frac{1}{x}$
$\log_a x$	$\frac{\log_a e}{x}$
$\arcsin x$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arccos x$	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arctan x$	$\frac{1}{1+x^2}$
$\text{arccot} x$	$-\frac{1}{1+x^2}$

Tabella 4.1: Derivate Fondamentali

4.5.7 Regole di Derivazione

Siano $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$ derivabili in x_0 , x_0 punto interno di I , $\lambda \in \mathbb{R}$; allora valgono i seguenti teoremi algebrici o regole di derivazione.

pag.??

Osservazione 14 (Conseguenza) I polinomi sono derivabili in \mathbb{R} e la derivata di un polinomio di grado n è un polinomio di grado $n - 1$.

$$\begin{array}{ll}
y = f(x) \pm g(x) & y' = f'(x) \pm g'(x) \\
y = k \cdot f(x) & y' = k \cdot f'(x) \\
y = f(x) \cdot g(x) & y' = f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x) \\
y = \frac{f(x)}{g(x)} & y' = \frac{f'(x) \cdot g(x) - f(x) \cdot g'(x)}{g^2(x)} \\
y = f(g(h(x))) & y' = f'(g(h(x))) \cdot g'(h(x)) \cdot h'(x) \\
y = [f(x)]^{g(x)} & y' = [f(x)]^{g(x)} \cdot [g'(x) \cdot \log f(x) + g(x) \cdot \frac{f'(x)}{f(x)}]
\end{array}$$

Tabella 4.2: Regole di Derivazione

Teorema 46 (Derivabilità della funzione inversa) *Sia f strettamente monotona definita in I e ivi continua, derivabile in x_0 punto interno di I tale che $f'(x_0) \neq 0$, allora f è invertibile e la sua inversa è derivabile in $f(x_0)$. Inoltre:*

$$\begin{aligned}
(f^{-1})'(f(x_0)) &= \frac{1}{f'(x_0)} \\
(f^{-1})'(y) &= \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}
\end{aligned}$$

4.6 Integrali

4.6.1 Definizione

Definizione 81 (Integrale) $\int f(x) dx = F(x) + c \Leftrightarrow F'(x) = f(x)$
 $F(x)$ si dice primitiva di $f(x)$.

Teorema 47 (di Torricelli-Barrow) $\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$

4.6.2 Integrale di Riemann

Definizione 82 (Partizione) *Si dice partizione di $[a, b]$ ogni insieme di punti $a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$. Data δ partizione di $[a, b]$, si ha:*

$$[a, b] = \bigcup_{j=0}^{n-1} [t_j, t_{j+1}]$$

/

Notazione 10 (Somme superiori e inferiori)

$$s(f, \delta) = \left\{ \sum_{j=0}^{n-1} t \in [t_j, t_{j+1}] \inf f(t) \cdot (t_{j+1} - t_j) \right\}$$

$$S(f, \delta) = \left\{ \sum_{j=0}^{n-1} t \in [t_j, t_{j+1}] \sup f(t) \cdot (t_{j+1} - t_j) \right\}$$

Definizione 83 (Funzione Riemann-integrabile) f è integrabile se esiste unico l'elemento separatore tra $s(f)$ e $S(f)$ ovvero se $\sup s(f) = \inf S(f)$. Tale

elemento separatore si dice integrale di f in $[a, b]$ e si scrive:

$$\int_a^b f(x) dx = \text{sup}s(f) = \text{inf}S(f)$$

ovvero $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ limitata è integrabile in $[a, b]$ se $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta : S(f, \delta) - s(f, \delta) \leq \varepsilon$.

Osservazione 15 (Conseguenza) f monotona è integrabile.

f continua è integrabile.

Lo spazio \mathcal{R} delle funzioni integrabili è vettoriale e l'applicazione $\mathcal{R} \rightarrow \mathbb{R}, f \rightarrow \int_1^b f(t) dt$ è lineare.

Notazione 11 $\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$
 $\int_a^a f(x) dx = 0$

Definizione 84 (Funzione integrale) $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ R -integrabile in $[a, b]$, $c \in [a, b]$ fissato; la funzione $F : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da:

$$F(x) = \int_c^x f(t) dt$$

si dice funzione integrale di f .

4.6.3 Teoremi

Teorema 48 (della Media) $\int_a^b f(x) dx \leq \frac{1}{b-a} \cdot \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx$

$$\exists c \in [a, b] \text{ t.c. } f(c) = \frac{\int_a^b f(x) dx}{b-a}$$

Teorema 49 (fondamentale del Calcolo Integrale) $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ R -integrabile in $[a, b]$; allora:

1. $\forall c \in [a, b], F(x) = \int_c^x f(t) dt$ è lipschitziana e $|F(x) - F(y)| \leq \int_c^{\sup} |f(t)| \cdot |y - x|$;
2. se f è continua in $x_0 \in (a, b)$, allora F è derivabile in x_0 e $F'(x_0) = f(x_0)$;
3. se f è continua in a (b), allora F è derivabile a dx (sx) in a (b) e $F'_+(a) = f(a)$ ($F'_-(b) = f(b)$);
4. $\forall \alpha, \beta \in [a, b] : \alpha \leq \beta, \int_\alpha^\beta f(x) dx = F(\beta) - F(\alpha)$

4.6.4 Integrali Notevoli Fondamentali

$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + c \text{ con } n \neq -1$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \log |x| + c$$

$$\int \sin x dx = -\cos x + c$$

$$\int \cos x dx = \sin x + c$$

$$\int \frac{1}{\cos^2 x} dx = \tan x + c$$

$$\int (1 + \tan^2 x) dx = \tan x + c$$

$$\int \frac{1}{\sin^2 x} dx = -\cot x + c$$

$$\int (1 + \cot^2 x) dx = -\tan x + c$$

$$\int e^x dx = e^x + c$$

$$\int a^x dx = a^x \cdot \log_a e + c$$

$$\int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin x + c$$

$$\int \frac{dx}{1+x^2} = \arctan x + c$$

4.6.5 Regole di Integrazione

$$1a \quad \int k \cdot f(x) dx = k \cdot \int f(x) dx$$

$$1b \quad \int [f_1(x) + f_2(x) + \dots + f_n(x)] dx = \int f_1(x) dx + \int f_2(x) dx + \dots + \int f_n(x) dx$$

$$2, \text{ monotonia } \forall x \in [a, b], f(x) \leq g(x) \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

$$2bis \quad \forall x \in [a, b], g(x) \geq 0 \Rightarrow \int_a^b g(x) dx \geq 0$$

$$3, \text{ spezzamento } \int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

4.6.6 Altri Integrali Notevoli

$$\int \sqrt{a^2 - x^2} dx = \frac{x}{2} \sqrt{a^2 - x^2} + \frac{a^2}{2} \arcsin \frac{x}{a} + c$$

$$\int \sqrt{a^2 + x^2} dx = \frac{x}{2} \cdot \log(x + \sqrt{a^2 + x^2}) + \frac{x}{2} \cdot \sqrt{a^2 + x^2} + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{a^2 + x^2}} dx = \log|x + \sqrt{a^2 + x^2}| + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{a^2 - x^2}} dx = \arcsin \frac{x}{a} + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} dx = \log|x + \sqrt{x^2 \pm a^2}| + c$$

$$\int \frac{1}{x^2 - a^2} dx = \frac{1}{2a} \cdot \log \left| \frac{x-a}{x+a} \right| + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{x^2 + px + q}} dx = \log \left| x + \frac{p}{2} + \sqrt{\left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + q - \frac{p^2}{4}} \right| + c$$

$$\int \cos \alpha x \cos \beta x dx = \frac{\sin(\alpha + \beta)x}{2(\alpha + \beta)} + \frac{\sin(-\beta)x}{2(\alpha - \beta)} + c$$

$$\int e^x \cdot \sin x dx = -\frac{1}{2} e^x (\sin x - \cos x) + c$$

$$\int e^x \cdot \cos x dx = -\frac{1}{2} e^x (\sin x + \cos x) + c$$

4.6.7 Integrali per Serie

$$\mathcal{I}_n = \int \sin^{2n} x dx = \frac{1}{2n} [-\sin^{2n-1} x \cos x + (2n-1)\mathcal{I}_{n-1}] \text{ con } \mathcal{I}_0 = x + c; \mathcal{I}_1 = -\frac{1}{2} \sin x \cos x + \frac{1}{2} x + c$$

$$\mathcal{I}_n = \int \log^n x dx = x \log^n x - n \cdot \mathcal{I}_{n-1} \text{ con } \mathcal{I}_0 = x + c; \mathcal{I}_1 = x \log x - x + c$$

$$\mathcal{I}_n = \int x^n \cdot e^x dx = x^n \cdot e^x - n \cdot \mathcal{I}_{n-1} \text{ con } \mathcal{I}_0 = e^x + c; \mathcal{I}_1 = x e^x - x + c$$

$$\mathcal{I}_{n+1} = \int \frac{1}{(1+x^2)^{n+1}} dx = \frac{x}{2n \cdot (1+x^{2n})} + \frac{2n-1}{2n} \mathcal{I}_{n-1} \text{ con } \mathcal{I}_0 = \arctan x + c; \mathcal{I}_1 = \frac{x}{2(1+x^2)} + \frac{1}{2} \arctan x + c$$

4.6.8 Integrazione di Funzioni Goniometriche

$$\int \sin^{2k+1} x \, dx = \int \sin^{2k} x \cdot \sin x \, dx = - \int (1 - \cos^2 x)^k \, d \cos x$$

$$\int \sin^{2k} x \, dx = \frac{1}{2} \int \left(\frac{1 - \cos 2x}{2} \right)^k \, d2x$$

4.6.9 Integrazione di Funzioni Razionali

$$f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)} = S(x) + \frac{R(x)}{Q(x)} = S(x) + \frac{A_1}{(x-x_1)} + \frac{A_2}{(x-x_1)^2} + \dots + \frac{A_{r_1}}{(x-x_1)^{r_1}} + \frac{B_1}{(x-x_2)} + \frac{B_2}{(x-x_2)^2} + \dots + \frac{B_{r_2}}{(x-x_2)^{r_2}} + \dots$$

$$\mathcal{I} = \int \frac{P_1(x)}{P_2(x)} \, dx = \int Q(x) \, dx + \int \frac{R(x)}{P_2(x)} \, dx \text{ dove vale } P_1(x) = P_2(x) \cdot Q(x) + R(x) \text{ ed è } \varrho R(x) < \varrho P_2(x)$$

Considerato il caso in cui $\varrho P_2(x) = 2$ e quindi $\varrho R(x) = 0 \vee 1$, essendo $P_2(x) = ax^2 + bx + c$ con a, b, c costanti assegnate, dette α_1, α_2 le radici di $P_2(x) = 0$, definito $\Delta = b^2 - 4ac$, considerati A e B costanti in R , si hanno i seguenti tre casi, a seconda del segno di Δ :

1. $\Delta P_2(x) > 0 \longrightarrow \mathcal{I} = \frac{1}{a} \int \frac{A}{x-\alpha_1} \, dx + \frac{1}{a} \int \frac{B}{x-\alpha_2} \, dx = \frac{A}{a} \log |x-\alpha_1| + \frac{B}{a} \log |x-\alpha_2| + c$
2. $\Delta P_2(x) = 0 \longrightarrow \mathcal{I} = \frac{1}{a} \int \frac{A}{x-\alpha} \, dx + \frac{1}{a} \int \frac{B}{(x-\alpha)^2} \, dx = \frac{1}{a} A \log |x-\alpha| - \frac{A\alpha+B}{a(x-\alpha)} + c$
3. $\Delta P_2(x) < 0 \longrightarrow \mathcal{I} = \int \frac{gx+h}{ax^2+bx+c} \, dx = gs \int \frac{d(ax^2+bx+c)}{x^2+bx+c} + ht \int \frac{dx}{(kx+j)^2+1} = gs \log |ax^2 + bx + c| + ht \arctan(kx + j) + c$

4.6.10 Tecniche di Integrazione

Integrazione per Sostituzione: $x = g(t) \longrightarrow \int f(x) \, dx = \int f(g(t)) \cdot g'(t) \, dt$

Integrazione per Parti: $\int f'(x)g(x) \, dx = f(x)g(x) - \int f(x)g'(x) \, dx$

4.6.11 Integrazione Numerica ¹

Metodo 1 (dei rettangoli) Si approssima l'area sottesa alla curva alla somma di n rettangoli la cui base tende a 0 tendendo l'errore e a 0 e la cui altezza è pari al valore della funzione all'estremo sinistro o destro della base.

$$\int_a^b f(x) \, dx \simeq \frac{b-a}{n} \cdot [f(x_0) + f(x_1) + \dots + f(x_{n-1})]$$

$$e \leq \frac{(b-a)^2}{2n} \cdot M \text{ con } |f'(x)| \leq M$$

Metodo 2 (dei trapezi) Si approssima l'area sottesa alla curva alla somma di n trapezi la cui altezza tende a 0 tendendo l'errore e a 0 e le cui basi sono i valori della funzione all'estremo destro e sinistro della base.

$$\int_a^b f(x) \, dx \simeq \frac{b-a}{2n} \cdot [f(x_0) + f(x_n) + 2 \cdot [f(x_1) + \dots + f(x_{n-1})]]$$

¹Marcello Pedone, *Integrazione Numerica e Valutazione dell'errore*, <http://www.matematicamente.it>

$$e \leq \frac{(b-a)^3}{12n^2} \cdot M \text{ con } |f''(x)| \leq M$$

Metodo 3 (di Cavalieri-Simpson) $\int_a^b f(x) dx \simeq \frac{b-a}{3n} \cdot [f(x_0) + f(x_n) + 4 \cdot [f(x_1) + f(x_3) + \dots] + 2 \cdot [f(x_2) + f(x_4) + \dots]]$

$$e \leq \frac{(b-a)^5}{180n^4} \cdot M \text{ con } |f^{iv}(x)| \leq M$$

4.6.12 Lunghezze di Archi di Curva, Volumi e Superfici di Solidi di Rotazione

$$\ell = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \rightarrow \ell = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2} dt$$

$$\mathcal{V} = \pi \cdot \int_a^b [f(x)]^2 dx$$

Teorema 50 (di Guldino) *Il volume di un solido generato da una superficie piana S che compie una rotazione completa intorno ad una retta del suo piano che non l'attraversa è dato dal prodotto dell'area di S per la lunghezza della circonferenza descritta dal baricentro di S .*

Teorema 51 (Regola di Archimede) *L'area di un segmento parabolico è $\frac{2}{3}$ dell'area del rettangolo in cui è inscritto.*

$$S_{laterale} = 2 \cdot \pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

4.7 Polinomio di Taylor

Teorema 52 $n \in \mathbb{N}, \delta P = \delta Q = n : f(x) = P(x) + o((x - x_0)^n, x_0) = Q(x) + o((x - x_0)^n, x_0) \Rightarrow P \equiv Q$

Teorema 53 (Polinomio e Formula di Taylor, Polinomio di Mac Laurin) $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}, x_0 \in (a, b), f$ derivabile $n-1$ volte in (a, b) e n volte in x_0 . Allora la seguente è una approssimazione di f :

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k + o((x - x_0)^n, x_0)$$

e si dice polinomio di Taylor di grado n centrato in x_0 il seguente:

$$P_{n, x_0} f = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k$$

Per $x_0 = 0$ si ha il polinomio di Mac Laurin.

4.7.1 Formula di Taylor con resto di Lagrange

Teorema 54 Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in (a, b)$, f derivabile $n+1$ volte in x_0 ; allora $\exists c = c(x) \in (\min\{x_0, x\}, \max\{x_0, x\})$:

$$f(x) = P_{n,x_0}f(x) + \frac{f^{(n+1)}(c(x))}{(n+1)!} \cdot (x - x_0)^{n+1}$$

4.7.2 Formula di Taylor con resto di integrale

$f : I \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in I$, $f \in C^n(I)$:

$$f(x) - P_n^{x_0}f(x) = \frac{1}{n!} \cdot \int_{x_0}^x f^{(n+1)}(t) \cdot (x-t)^n dt$$

4.7.3 Sviluppi di Taylor

$$f(x) = P_{n,0}f + o(x^n, 0) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k + o(x^n, 0)$$

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \cdots + \frac{x^n}{n!} + o(x^n, 0)$$

$$\log(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} + \cdots + (-1)^{n-1} \cdot \frac{x^n}{n} + o(x^n, 0)$$

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4!} + \cdots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + o(x^{2n+1}, 0)$$

$$\tan x = P_{6,0} \tan + o(x^6, 0) = x + \frac{x^3}{3} + \frac{2 \cdot x^5}{15} + o(x^6, 0)$$

$$\arcsin x = x + \frac{1}{2} \cdot \frac{x^3}{3} + \frac{3}{8} \cdot \frac{x^5}{5} + \cdots + \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\arccos x = \frac{\pi}{2} - x - \frac{1}{2} \cdot \frac{x^3}{3} + \cdots - \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\arctan x = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \cdots + (-1)^n \cdot \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\sinh x = x + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \cdots + \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\cosh x = 1 + \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4!} + \cdots + \frac{x^{2n}}{(2n)!} + o(x^{2n+1}, 0)$$

$$\tanh x = P_{6,0} \tanh + o(x^6, 0) = x - \frac{x^3}{3} + \frac{2 \cdot x^5}{15} + o(x^6, 0)$$

$$\operatorname{arcsinh} x = x - \frac{1}{2} \cdot \frac{x^3}{3} + \frac{3}{8} \cdot \frac{x^5}{5} + \cdots + (-1)^n \cdot \frac{(2n-1)!!}{(2n)!!} \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$\operatorname{arctanh} x = \frac{1}{2} \cdot \log \frac{1+x}{1-x} = x + \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \cdots + \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + o(x^{2n+2}, 0)$$

$$(1+x)^\alpha = 1 + \alpha \cdot x + \frac{\alpha \cdot (\alpha-1)}{2} \cdot x^2 + \cdots + \frac{\alpha!}{(\alpha-n)! \cdot n!} \cdot x^n + o(x^n, 0)$$

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 + \cdots + (-1)^n \cdot x^n + o(x^n, 0)$$

4.8 Studio di Funzione

1. Dominio;
2. Intersezione con gli assi;
3. Segno;
4. Limite (asintoti):
 - (a) Asintoto Verticale: $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \infty$;
 - (b) Asintoto Orizzontale: $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \ell$: $q_{den} = q_{num}$;
 - (c) Asintoto Obliquo: $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \infty$: $q_{den} = q_{num} - 1$:
 $m = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x}$
 $n = \lim_{x \rightarrow \infty} [f(x) - mx]$
A.Ob. : $y = mx + n$

5. Derivata Prima: Crescenza⁺/decrescenza⁻; Punti di Massimo e Minimo Relativi⁰;
6. Derivata Seconda: Concavità verso l'alto⁺/basso⁻; Punti di Flesso⁰.

4.9 Approssimazione di Radici Reali

Metodo 1 (di Bisezione o Dicotomico) Sia $f(x)$ una funzione continua in $[a, b]$ t.c. $f(a) \cdot f(b) < 0$. Allora $f(x)$ si annulla in almeno un punto $x_0 \in]a, b[$ (☛ Teorema ?? a pag.??). Considerato il nuovo punto $f(\frac{a+b}{2})$, la radice si troverà tra $]a, \frac{a+b}{2}[[\Leftrightarrow f(a) \cdot f(\frac{a+b}{2}) < 0$, oppure tra $]\frac{a+b}{2}, b[[\Leftrightarrow \frac{a+b}{2} \cdot f(b) < 0$. Iterando il procedimento, si ottengono intervalli di soluzione con un'approssimazione sempre minore.

Metodo 2 (della Secante) Sia $f(x)$ una funzione continua in $[a, b]$ t.c. $f(a) \cdot f(b) < 0$. Allora $f(x)$ si annulla in almeno un punto $x_0 \in]a, b[$ (☛ Teorema ?? a pag.??). Per determinare questo valore, si consideri la retta passante per i due punti $(a, f(a))$ e $(b, f(b))$; questa retta intersecherà l'asse $x : y = 0$ in un punto c a cui corrisponderà $f(c)$. La radice si troverà tra $]a, c[[\Leftrightarrow f(a) \cdot f(c) < 0$, oppure tra $]c, b[[\Leftrightarrow f(c) \cdot f(b) < 0$. Iterando il procedimento, si ottengono intervalli di soluzione con un'approssimazione sempre minore.

Metodo 3 (della Tangente di Newton) Sia $f(x)$ una funzione continua in $[a, b]$ t.c. $f(a) \cdot f(b) < 0$. Allora $f(x)$ si annulla in almeno un punto $x_0 \in]a, b[$ (☛ Teorema ?? a pag.??). Per determinare questo valore, si consideri la retta tangente alla curva in $(a, f(a))$ o $(b, f(b))$ e t.c. intersechi l'asse $x : y = 0$ in un punto $c \in]a, b[$ a cui corrisponderà $f(c)$. La radice si troverà tra $]a, c[[\Leftrightarrow f(a) \cdot f(c) < 0$, oppure tra $]c, b[[\Leftrightarrow f(c) \cdot f(b) < 0$. Iterando il procedimento, si ottengono intervalli di soluzione con un'approssimazione sempre minore.

Capitolo 5

Combinatoria e Probabilità

5.1 Combinatoria

5.1.1 Fattoriale

Definizione 85 (Fattoriale) $n! = 1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot (n-1) \cdot n = \prod_{i=1}^n i$

$$\begin{cases} 0! = 1 \\ n! = n \cdot (n-1)! \text{ per } n \geq 1 \end{cases}$$

5.1.2 Coefficienti Binomiali

Definizione 86 (Coefficiente Binomiale) $\binom{n}{k} = \frac{n!}{(n-k)! k!}$

$$\begin{aligned} \binom{n}{k} &= \binom{n}{n-k} \\ \binom{n}{k} &= \binom{n-1}{k-1} + \binom{n-1}{k} \end{aligned}$$

5.1.3 Combinazioni

- Natura.

$$\begin{aligned} \mathcal{P}_{n,k} &= \frac{n!}{(n-k)! k!} = \binom{n}{k} \\ \mathcal{C}'_{n,k} &= \binom{n+k-1}{k} \end{aligned}$$

5.1.4 Permutazioni

- Ordine.

$$\begin{aligned} \mathcal{P}_n &= n! \\ \mathcal{D}'_n{}^{k_1, k_2, \dots, k_n} &= \frac{n!}{k_1! k_2! \dots k_n!} \end{aligned}$$

5.1.5 Disposizioni

- Natura;
- ordine.

$$\mathcal{D}_{n,k} = \mathcal{C}_{n,k} \cdot \mathcal{P}_k = \frac{n!}{(n-k)!}$$

$$\mathcal{D}'_{n,k} = n^k$$

5.2 Probabilità

5.2.1 Definizioni

1. **Definizione Classica (Laplace):** per casi *equiprobabili* è $p = \frac{f}{n}$;
2. **Definizione Frequentista (Legge dei Grandi Numeri o Legge Empirica del Caso):** $p = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f}{n}$;
3. **Definizione Soggettivista;**
4. **Definizione Assiomatica:**
 - (a) $p() = 0$
 - (b) $p(\Omega) = 1$
 - (c) $0 \leq f \leq n \rightarrow 0 \leq \frac{f}{n} \leq 1 \rightarrow 0 \leq p \leq 1$
 - (d) $p(A^c) = p(\bar{A}) = 1 - p(A)$

5.2.2 Probabilità Condizionata

$$p(A \setminus B) = \frac{p(A \cap B)}{p(B)}$$

5.2.3 Somma

- Per eventi *incompatibili* (tali cioè che $A \cap B = \emptyset$): $p(A \cup B) = p(A) + p(B)$.
- Per eventi *compatibili* (tali cioè che $A \cap B \neq \emptyset$): $p(A \cup B) = p(A) + p(B) - p(A \cap B)$.

5.2.4 Prodotto

- Per eventi *stocasticamente indipendenti* (tali cioè che $p(A) = p(A \setminus B)$): $p(A \cap B) = p(A) \cdot p(B)$.
- Per eventi *stocasticamente dipendenti* (tali cioè che $p(A) \neq p(A \setminus B)$): $p(A \cup B) = p(A) \cdot p(B \setminus A)$.

5.2.5 Formula di Bayes

$$p(H_i \mid E) = \frac{p(H_i) \cdot p(E \mid H_i)}{\sum_1^n p(H_i) \cdot p(E \mid H_i)}$$

5.2.6 Distribuzione Binomiale di Bernoulli

$$p_{n,k} = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot (1-p)^{n-k}$$

5.2.7 Speranza Matematica o Valor Medio

$$\mathcal{M}(X) = \sum_1^n x_i p_i$$

Capitolo 6

Cenni di Algebra Astratta

Definiamo *algebra* una struttura $[G; *_1, *_2, \dots, *_k]$ dove G è un insieme (detto *insieme sostegno*, finito (nel qual caso della forma $G = \{g_1, g_2, \dots, g_n\}$) o infinito) e le $*_i$ (con i intero da 1 a $k \in \mathbb{N}$) sono *operazioni r_i -arie*, ovvero funzioni definite:

$$*_i : G^{r_i} \rightarrow G$$

con la convenzione che la successione r_i sia decrescente (andrebbe precisato che i simboli delle operazioni sono elementi di un definito alfabeto di algebra). r_i è detta *arietà* della funzione $*_i$, e $*_i$ è detta *operazione r_i -aria*; in tal caso, ancora, $*_i$ si scrive in funzione di r_i elementi di G : $*_i(g_1, g_2, \dots, g_{r_i}) = g \in G$. Solitamente, si considerano operazioni *binarie*, ovvero di arità 2 (in tal caso, si utilizzano le seguenti notazioni: prefissa ($*_i(g_1, g_2) = *_1 g_1 g_2$), infissa ($*_i(g_1, g_2) = g_1 *_i g_2$) o suffissa ($*_i(g_1, g_2) = g_1 g_2 *_i$)), o *ternarie* (di arietà 3), oppure ancora *unarie* (di arità 1: per esempio, l'identità, o l'inverso); a volte, si considerano anche operazioni *nullarie* o *zerarie* definite da $\{\emptyset\} \rightarrow G$, che equivalgono a fissare un elemento (una costante) in G (per esempio, lo zero, o l'unità). Si definisce *gruppoide* un'algebra avente struttura $[G; \cdot]$, dove \cdot è un'operazione binaria (cioè: $\cdot : G^2 \rightarrow G$) in notazione additiva (eventualmente indicata da $*$); analogamente, si utilizza $[G; +]$ in notazione additiva; l'operazione si indica spesso anche con altri simboli. Un'algebra spesso, se ciò non porta ad ambiguità, è indicata semplicemente facendo riferimento al suo sostegno (specie se le operazioni vi sono definite naturalmente).

In una struttura algebrica di sostegno G , in riferimento ad una operazione $*$, si definiscono le proprietà (spesso attribuite al sostegno stesso o alla struttura):

associativa $\forall a, b, c \in G, (a * b) * c = a * (b * c)$

commutativa a sinistra $\forall a, b, c \in G, a * (b * c) = a * (c * b)$

commutativa a destra $\forall a, b, c \in G, (a * b) * c = (b * a) * c$

commutativa $\forall a, b \in G, a * b = b * a$

idempotente $\forall a \in G, a^2 \stackrel{def}{=} a * a = a$

mediale $\forall a, b, c, d \in G, (a * b) * (c * d) = (a * c) * (b * d)$

In riferimento a due operazioni $*$ e $+$, si definiscono le proprietà:

distributiva a sinistra di $*$ rispetto a $+$ $\forall a, b, c \in G, a * (b + c) = (a * b) + (a * c)$

distributiva a destra di $*$ rispetto a $+$ $\forall a, b, c \in G, (a + b) * c = (a * c) + (b * c)$

Un gruppoide associativo è detto *semigruppoido*; una struttura commutativa è denotata con l'aggettivo *abeliano*.

Strutture con due operazioni sono definite analogamente bigruppoidi (con le varie proprietà); tra le due operazioni, in particolare, esisterà un collegamento, spesso rappresentato dalla proprietà distributiva. Chiamiamo *anello* un bigruppoide $[S; +, \cdot]$ dove $[S; +]$ è un gruppo, $[S; \cdot]$ un semigruppoido e vale la distributiva di $+$ rispetto a \cdot . Chiamiamo *corpo* una struttura come sopra dove $[S; +]$ è un gruppo abeliano, $[S \setminus \{0\}; \cdot]$ un gruppo e vale la distributiva (con 0 si intende lo zero di S rispetto a \cdot); se $[S \setminus \{0\}; \cdot]$ è un gruppo abeliano, parliamo di *campo*. Introduciamo quindi una struttura del tipo $[K, S; +, \cdot]$, dove sia $[S; +]$ un gruppoide e sia definita una operazione esterna (detta *moltiplicazione per scalare*) come: $\cdot : K \times S \rightarrow S, \langle k, s \rangle \mapsto ks$. Se $[S; +]$ è un gruppo abeliano, valgono le distributive (cioè $\forall k, k' \in K, \forall s \in S, (k + k') \cdot s = ks + ks'$ e $\forall k \in K, \forall s, s' \in S, k \cdot (s + s') = ks + ks'$), e vale la $\forall s \in S, 1 \cdot s = s$, allora si parla di *spazio vettoriale*.

Con \mathbb{Z}_m denotiamo l'insieme quoziente \mathbb{Z}/\sim , dove la relazione di equivalenza \sim , fissato $m \in \mathbb{Z}$ è definita tra a e b se $a - b = km$ per un certo $k \in \mathbb{Z}$.

6.1 Principio di Induzione

6.1.1 Induzione Completa

Proposizione 2 (Induzione Completa) *Sia $\mathcal{P}(n)$ un predicato in $n, n \in \Omega$, Ω insieme totalmente ordinato (?), e sia $m = \min(\Omega)$;*

base $\mathcal{P}(m)$

passo $\mathcal{P}(n) \Rightarrow \mathcal{P}(n + 1)$

allora:

$$\forall n \in \Omega, \mathcal{P}(n)$$

Proposizione 3 (Altre forme)

6.1.2 Induzione Trascendente

Proposizione 4 (Induzione trascendente)

Capitolo 7

Alfabeto Greco

A	α	alfa/alpha	angoli piani
B	β	beta	angoli piani
Γ	γ	gamma	angoli piani
Δ	δ	delta	area; $\Delta = b^2 - 4ac$ (<i>discriminante</i>)
E	ϵ/ε	epsilon	
Z	ζ	zeta	
H	η	eta	
Θ	θ/ϑ	theta	angoli
I	ι	iota	
K	κ	kappa	
Λ	λ	lambda	scalare di un vettore
M	μ	mu/mi	[S]: micro (10^{-6})
N	ν	ni/nu	ν : frequenza
Ξ	ξ	xi	
O		omicron	
Π	π/ϖ	pi/pi greco	Π : produttoria; $\pi \simeq 3,141592653589793238462643383279\dots$
P	ρ/ϱ	rho	
Σ	σ/ς	sigma	Σ : sommatoria; σ : deviazione standard
T	τ	tau	τ : sezione aurea (1,618...)
Υ	υ	upsilon	
Φ	ϕ/φ	phi	ϕ : sezione aurea (1,618...); $\phi(n)$: funzione di Eulero; $\Phi(\vec{V})$: flusso
X	χ	chi	
Ψ	ψ	psi	
Ω	ω	omega	angoli solidi

Tabella 7.1: Alfabeto Greco

Parte II

Bibliografia

Capitolo 8

Bibliografia

Richard Courant, Herbert Robbins, *Che cos'è la Matematica?*, Bollati Boringhieri, 2002, Seconda Edizione riveduta da Ian Stewart.

Massimo Gobbino, *Schede Olimpiche*, Pitagora, 2003, Prima Edizione.

Emilio Acerbi, Giuseppe Buttazzo, *Primo Corso di Analisi Matematica*, Pitagora Editrice, 1997, Prima Edizione.

Emilio Acerbi, *Matematica Preuniversitaria di Base*, Pitagora Editrice, 1997, Prima Edizione.

Enrico Giusti, *Analisi Matematica 1*, Bollati Boringhieri, 2002, Terza Edizione.

Parte III

Indici

Elenco delle tabelle

1.1	Tavole di Verità	6
1.2	Leggi Logiche Notevoli	7
3.1	Formule di Conversione	19
3.2	Archi noti	19
3.3	Archi associati	19
3.4	Conica Generica	24
4.1	Derivate Fondamentali	44
4.2	Regole di Derivazione	45
7.1	Alfabeto Greco	61

Indice

0.1	Prefazione	2
I	Formulario	3
1	Logica e Insiemistica	5
1.1	Logica	5
1.1.1	Definizioni	5
1.1.2	Connettivi Logici	5
1.1.3	Tabelle di Verità	6
1.1.4	Leggi logiche notevoli	6
1.2	Insiemistica	6
2	Algebra Elementare	9
2.1	Definizione di \mathbb{R}	9
2.2	Scomposizioni Notevoli	10
2.2.1	Potenza di un polinomio	10
2.2.2	Fattorizzazione	10
2.2.3	Risoluzione di equazioni di secondo grado in una incognita	10
2.3	Radicali doppi	10
2.4	Disequazioni irrazionali	11
2.5	Potenze	11
2.5.1	Definizione	11
2.5.2	Proprietà	11
2.6	Logaritmi	11
2.6.1	Definizione	11
2.6.2	Proprietà	11
2.7	Modulo o Valore Assoluto	12
2.7.1	Definizione	12
2.7.2	Proprietà	12
2.8	Altre funzioni	12
2.8.1	Fattoriale, Semifattoriale	12
2.8.2	Segno	12
2.8.3	Parte intera, parte decimale	13
2.8.4	Parte positiva, Parte negativa	13
2.8.5	Funzione di Dirichlet	13
2.8.6	Funzioni iperboliche	13
2.8.7	Funzione Esponenziale, $e^x = \exp(x)$	14
2.9	Serie	14

2.9.1	Serie Aritmetiche	14
2.9.2	Serie Geometriche	14
2.9.3	Disuguaglianze Notevoli	14
2.9.4	Sommatorie Classiche	15
3	Geometria	17
3.1	Goniometria	17
3.1.1	Relazione Fondamentale	17
3.1.2	Tangente e Cotangente: Definizioni	17
3.1.3	Secante e Cosecante: Definizioni	17
3.1.4	Formule di Addizione	17
3.1.5	Formule di Duplicazione e di Triplicazione	18
3.1.6	Formule di Bisezione	18
3.1.7	Formule Parametriche	18
3.1.8	Formule di Prostaferesi	18
3.1.9	Formule di Werner	18
3.1.10	Formule di Conversione	18
3.1.11	Archi Noti	18
3.1.12	Archi Associati	20
3.2	Trigonometria	20
3.2.1	Triangolo Qualsiasi	20
3.2.2	Triangolo Rettangolo	20
3.3	Geometria Analitica	21
3.3.1	Punto e Retta	21
3.3.2	Coniche 1: Circonferenza	21
3.3.3	Coniche 2.1: Parabola con asse parallelo all'asse y	21
3.3.4	Coniche 2.2: Parabola con asse parallelo all'asse x	22
3.3.5	Coniche 3: Ellisse	22
3.3.6	Coniche 4.1.1: Iperbole riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse x	22
3.3.7	Coniche 4.1.2: Iperbole riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse y	23
3.3.8	Coniche 4.2.1: Iperbole equilatera riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse x	23
3.3.9	Coniche 4.2.2: Iperbole equilatera riferita ai suoi assi di simmetria con fuochi sull'asse y	23
3.3.10	Coniche 4.3: Iperbole equilatera riferita ai suoi asintoti	23
3.3.11	Coniche 4.4: Iperbole equilatera traslata o Funzione omo- grafica	24
3.3.12	Coniche 5: Conica generica	24
3.4	Trasformazioni: Affinità	24
3.4.1	Prodotto di Affinità	25
3.4.2	Casi Particolari di Affinità	25
3.4.3	Proprietà Invarianti delle Affinità	28
4	Analisi	29
4.1	Intervalli	29
4.2	Relazioni e Funzioni	31
4.2.1	Relazioni	31
4.2.2	Funzioni	32

4.3	Limiti e Forme Indeterminate	33
4.3.1	Definizione	33
4.3.2	Forme Indeterminate	34
4.3.3	Limiti Notevoli	34
4.3.4	Altri Limiti ricavabili dai Limiti Fondamentali	34
4.3.5	Operazioni su $\pm\infty$	36
4.3.6	Teoremi sui Limiti	37
4.3.7	Teoremi di de l'Hôpital	37
4.3.8	Proprietà sui Limiti	38
4.3.9	Limiti di Funzioni Monotone	39
4.3.10	Infinitesimi	39
4.4	Funzioni Continue	40
4.4.1	Definizione	40
4.5	Derivate	41
4.5.1	Definizione	41
4.5.2	Proprietà locali di una funzione	42
4.5.3	Convessità	43
4.5.4	Teoremi	43
4.5.5	Teoremi Funzioni Convesse	43
4.5.6	Derivate Fondamentali	44
4.5.7	Regole di Derivazione	44
4.6	Integrali	45
4.6.1	Definizione	45
4.6.2	Integrale di Riemann	45
4.6.3	Teoremi	46
4.6.4	Integrali Notevoli Fondamentali	47
4.6.5	Regole di Integrazione	48
4.6.6	Altri Integrali Notevoli	48
4.6.7	Integrali per Serie	48
4.6.8	Integrazione di Funzioni Goniometriche	49
4.6.9	Integrazione di Funzioni Razionali	49
4.6.10	Tecniche di Integrazione	49
49		
4.6.12	Lunghezze di Archi di Curva, Volumi e Superfici di Solidi di Rotazione	50
4.7	Polinomio di Taylor	50
4.7.1	Formula di Taylor con resto di Lagrange	51
4.7.2	Formula di Taylor con resto di integrale	51
4.7.3	Sviluppi di Taylor	51
4.8	Studio di Funzione	52
4.9	Approssimazione di Radici Reali	53
5	Combinatoria e Probabilità	55
5.1	Combinatoria	55
5.1.1	Fattoriale	55
5.1.2	Coefficienti Binomiali	55
5.1.3	Combinazioni	55
5.1.4	Permutazioni	55
5.1.5	Disposizioni	56
5.2	Probabilità	56

5.2.1	Definizioni	56
5.2.2	Probabilità Condizionata	56
5.2.3	Somma	56
5.2.4	Prodotto	56
5.2.5	Formula di Bayes	57
5.2.6	Distribuzione Binomiale di Bernoulli	57
5.2.7	Speranza Matematica o Valor Medio	57
6	Cenni di Algebra Astratta	59
6.1	Principio di Induzione	60
6.1.1	Induzione Completa	60
6.1.2	Induzione Trascendente	60
7	Alfabeto Greco	61
II	Bibliografia	63
8	Bibliografia	65
III	Indici	67
	Elenco delle Tabelle	69
	Indice	71